

# Parallélisme asynchrone

Gérard Berry

Collège de France  
Chaire Informatique et sciences numériques

Cours 5 du 6 janvier 2010

# *Agenda*

1. Pourquoi le parallélisme
2. De nouvelles questions
3. Extensions de la programmation séquentielle
4. Réseaux graphiques
5. Calculs de processus et modèles chimiques
6. Le pi-calcul et ses variantes

# *Agenda*

1. Pourquoi le parallélisme
2. De nouvelles questions
3. Extensions de la programmation séquentielle
4. Réseaux graphiques
5. Calculs de processus et modèles chimiques
6. Le pi-calcul et ses variantes

# *Gérer les tâches parallèles*

- Exécuter plusieurs tâches sur un seul processeur
  - assurer et orchestrer leurs accès aux ressources (mémoires, disques, imprimantes, etc.)
  - régler les compétitions
  - ⇒ systèmes d'exploitation, ordonnancement (scheduling)
- Répartir une application sur plusieurs processeurs
  - calcul numérique (éléments finis), grandes simulations, etc.
  - graphique 3D, imagerie médicale, traitement du signal
  - ⇒ systèmes et intergiciels de machines parallèles

# Optimiser

- Accélérer l'exécution matérielle des instructions
  - pipeline, cache, spéculation
  - accélérateurs matériels de fonctions précises
  - ⇒ architectures RISC, mémoire virtuelle, etc.
- Augmenter le nombre d'unités de calcul
  - ordinateurs vectoriels / massivement parallèles, grilles
  - SIMD, MIMD, multicoeurs
  - ⇒ compiler pour ces architectures

# Communiquer

- Transmettre de l'information entre composants
  - ordinateurs, imprimantes, modems, écrans
  - transmission série (USB, Firewire) ou parallèle (HDMI)
  - réseaux sur chips
- Connecter des ordinateurs ou équipements proches
  - réseaux locaux (Ethernet, réseaux jetons, TTP, WiFi)
  - réseaux cellulaires (GSM, 3G, etc.)
  - ⇒ protocoles de communication, émetteurs, récepteurs
- Connecter des équipements lointains
  - réseau téléphonique, satellites
  - Internet
  - ⇒ TCP / IP

# *Interfacier*

- Interagir physiquement
  - souris, clavier, joystick
  - manettes accélérométriques (wii)
  - écrans, haut-parleurs, etc.
- Visualiser
  - applications individuelles
  - fenêtres de navigateur
  - écrans multiples dans un cockpit

# *Partager / chercher*

- Partager de l'information à grande échelle
  - Wikipedia, OpenStreetMap
  - réseaux sociaux
  - diffusion de musique et de film
  - ⇒ serveurs de données, pair à pair
- Chercher de l'information à grande échelle
  - moteurs de recherches généraux
  - recherche dans des communautés spécifiques
  - serveur centralisé → pair à pair

# Contrôler

- Contrôler des systèmes compacts
  - gérer capteurs et actionneurs
  - synchroniser le son et l'image, les 3 axes d'un avion, les 4 freins d'une voiture, les articulations d'un robot
- Coordonner des grands systèmes
  - contrôle aérien, aiguillages de train
  - circulation dans les villes
  - routage Internet
- Rendre les systèmes robustes aux pannes
  - redondance d'équipements et de logiciels

# *Agenda*

1. Pourquoi le parallélisme
- 2. De nouvelles questions**
3. Extensions de la programmation séquentielle
4. Réseaux graphiques
5. Calculs de processus et modèles chimiques
6. Le pi-calcul et ses variantes

# *De nouvelles questions*

- Asynchronisme / synchronisme / vibration
- Modélisation / programmation
- Déterminisme / non-déterminisme
- Architecture statique / dynamique
- Centralisation / distribution
- Distribution logique / géographique
- Mobilité des données, migration des calculs
- Sécurité des données et des échanges

Qu'est ce que le **comportement**  
d'un système parallèle ?

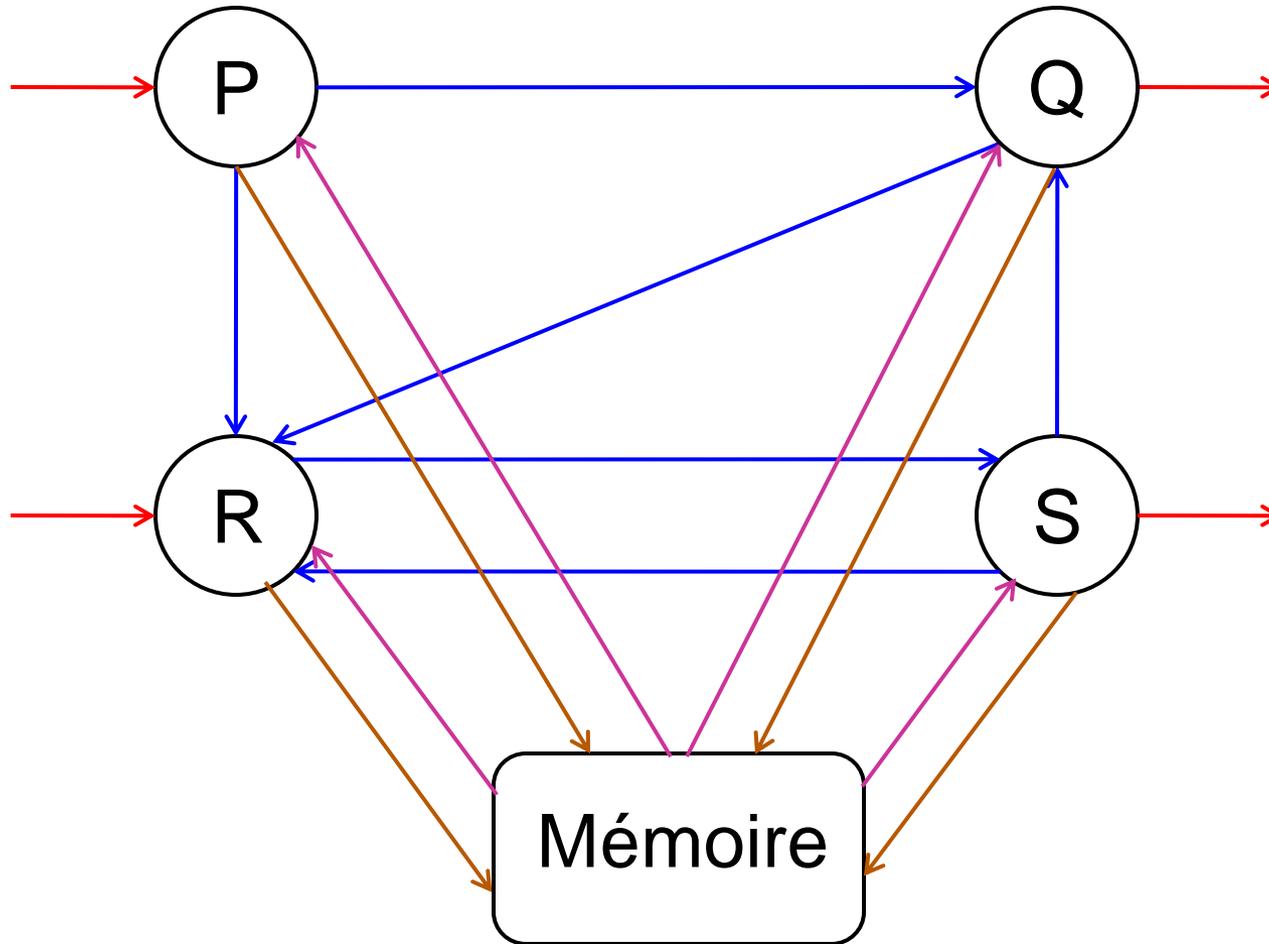
# *La transformation du calcul*

- Perte de la notion simple de fonction
  - l'arrêt est souvent non souhaitable
  - le non déterminisme est souvent la règle
- Parallélisme asynchrone => nouveaux bugs
  - interblocage (deadlock)
  - famine (starvation)
  - course
  - interférence
- Débogage distribué très difficile
  - comment retrouver la causalité des événements?

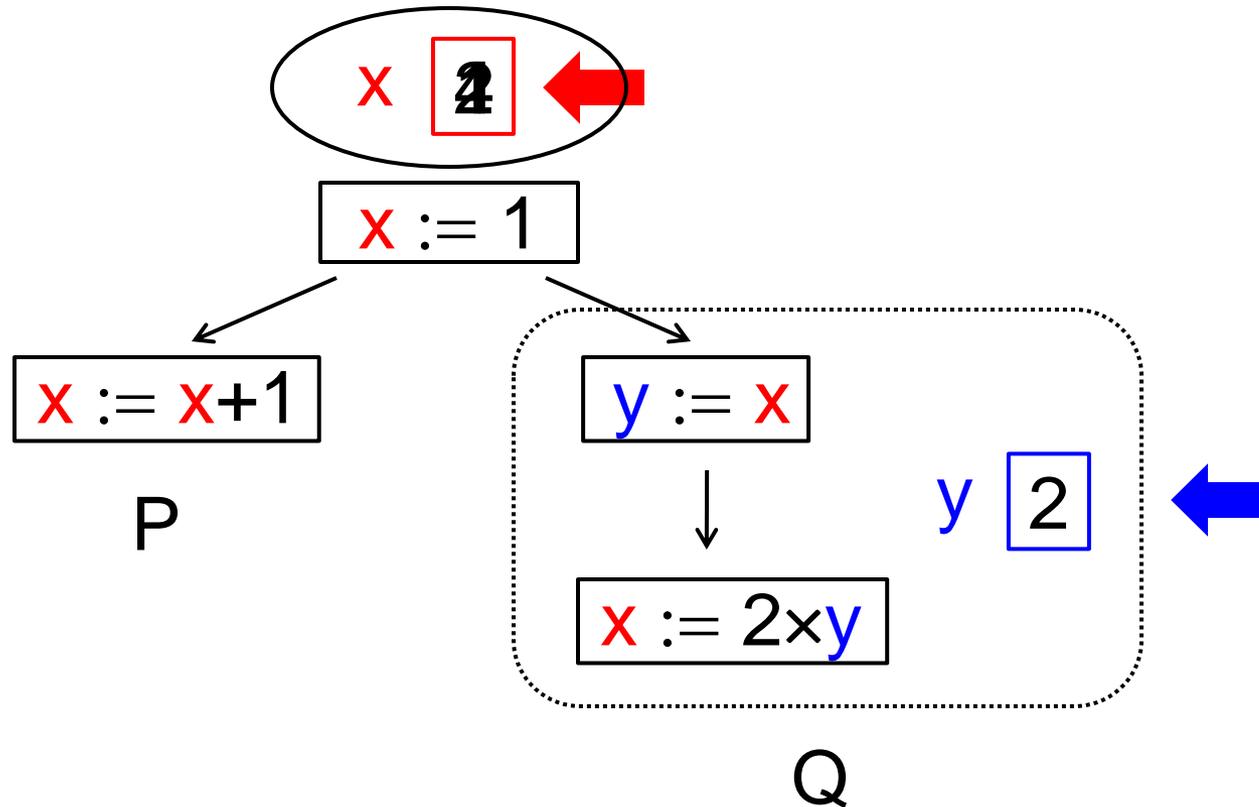
# *Agenda*

1. Pourquoi le parallélisme
2. De nouvelles questions
- 3. Extensions de la programmation séquentielle**
4. Réseaux graphiques
5. Calculs de processus et modèles chimiques
6. Le pi-calcul et ses variantes

# Mémoire partagée

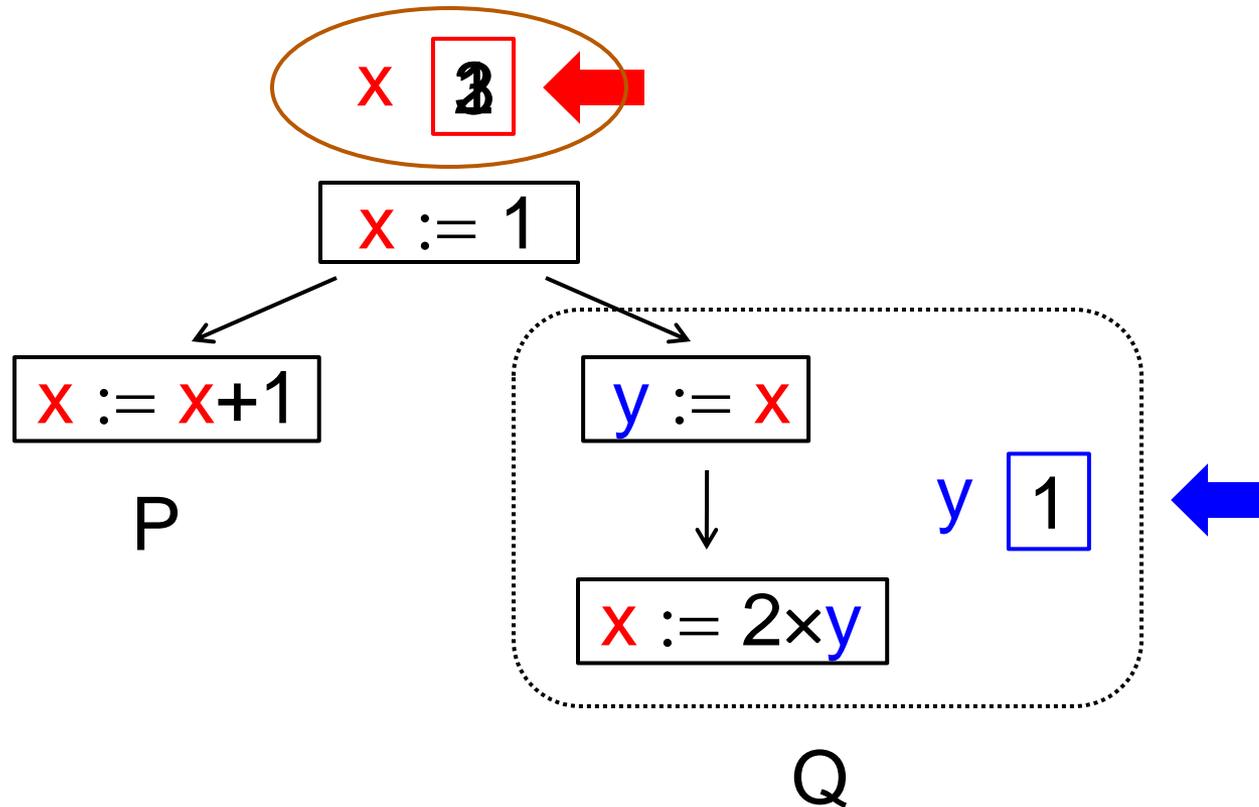


# Threads et mémoire partagée



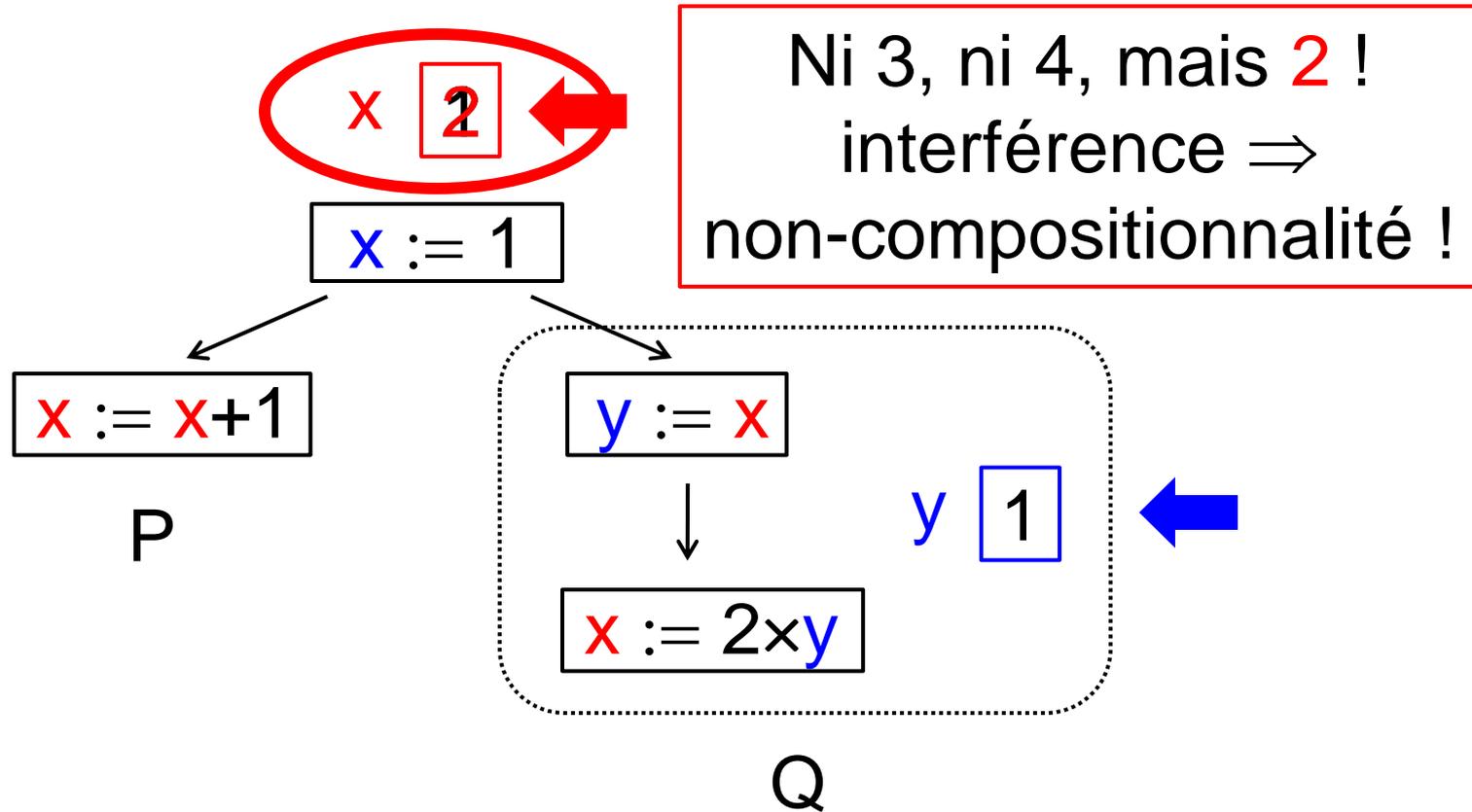
1.  $P \parallel Q$  exécuté comme  $P; Q$

# Threads et mémoire partagée



2.  $P \parallel Q$  exécuté comme  $Q; P$

# Threads et mémoire partagée



3. P || Q complètement entrelacés

# Exclusion mutuelle

- Assurer que «  $x := x+1$  » et «  $y := x; x := 2xy$  » sont exécutés de façon **exclusive** (ou atomique)
- Méthode : implémenter un **verrou** partagé, délimiter des **sections critiques**

```
x := 1; L : lock ;
```

```
lock (L, 0);  
x := x+1;  
unlock (L);
```

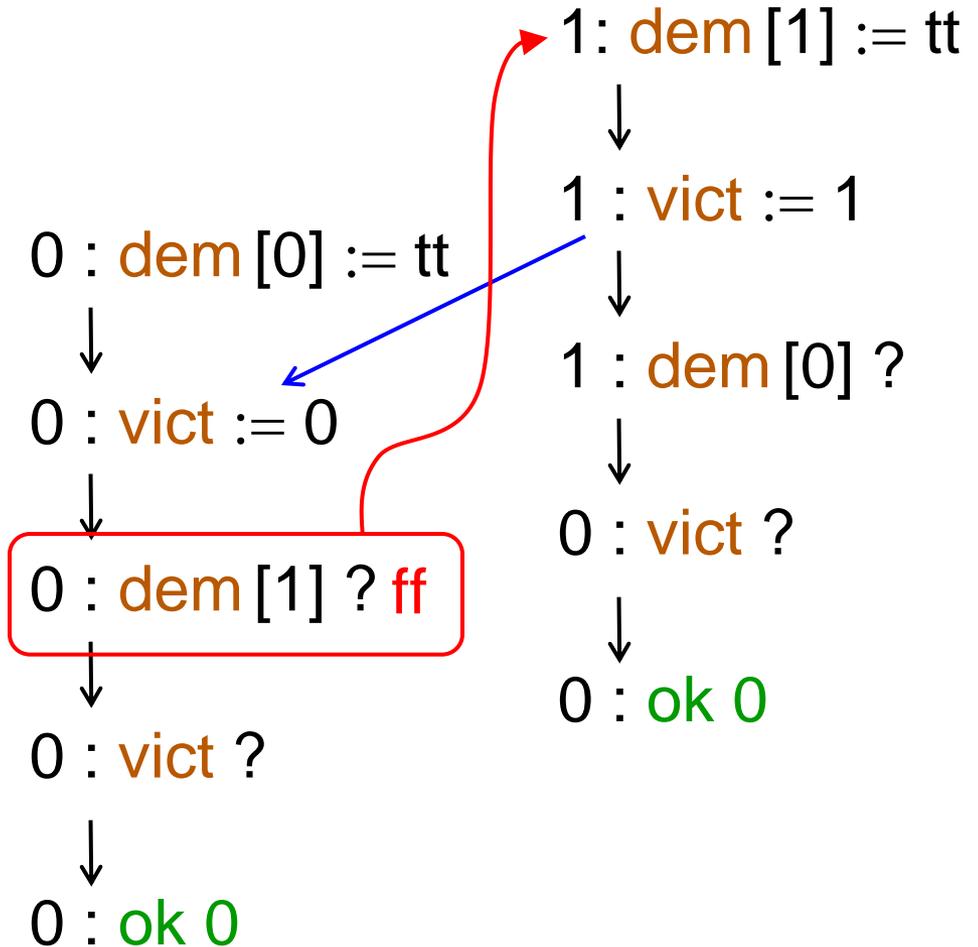
```
lock (L, 1);  
y := x;  
x := 2xy;  
unlock (L);
```

- verrou à 2 : TestAndSet  
**Peterson**
- verrou à n : **Boulangerie**  
**L. Lamport**

# Algorithme de Peterson

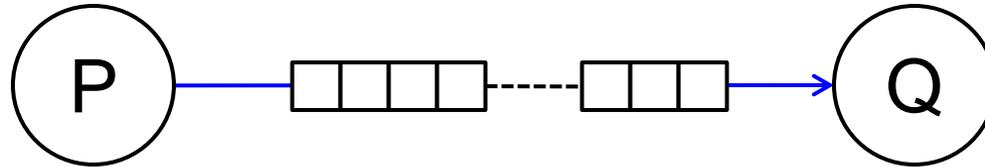
```
partagés | bool demande[2];  
         | bool victime;
```

```
lock(int id) {  
    int autre = 1 - id;  
    demande[id] = true;  
    victime = id;  
    while (demande[autre]  
           && victime == id)  
        {} // attente  
    // ok  
}  
  
unlock(int id) {  
    demande[id] = false;  
}
```



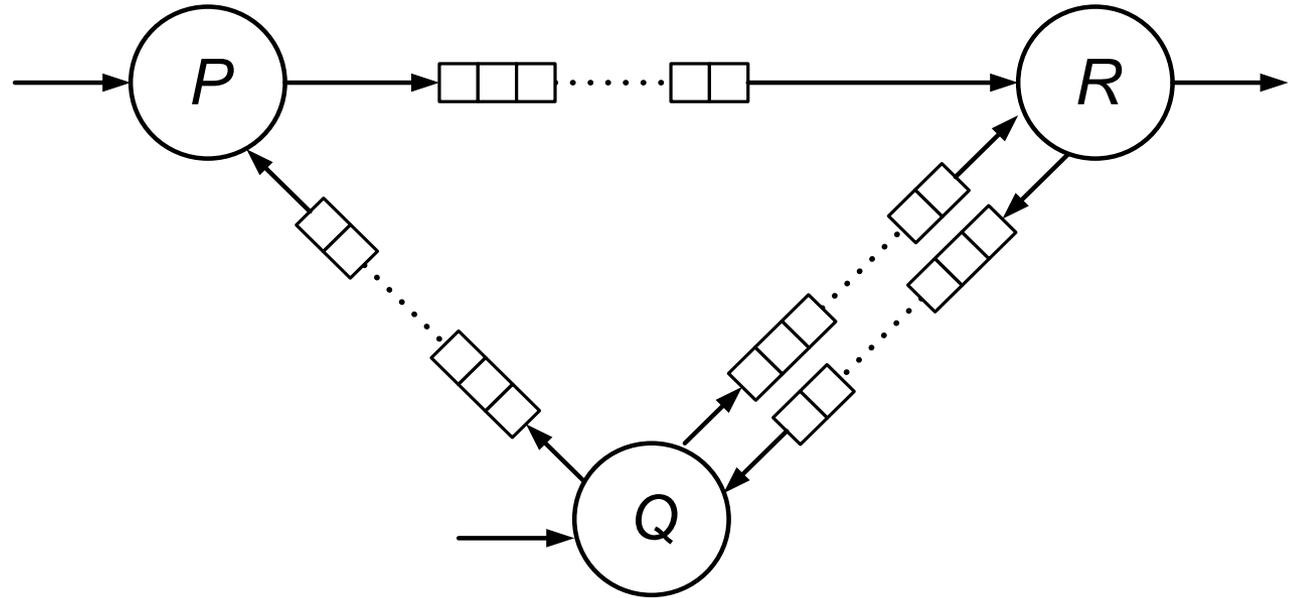
**Le temps n'est pas cyclique !**

# Communication par files d'attente



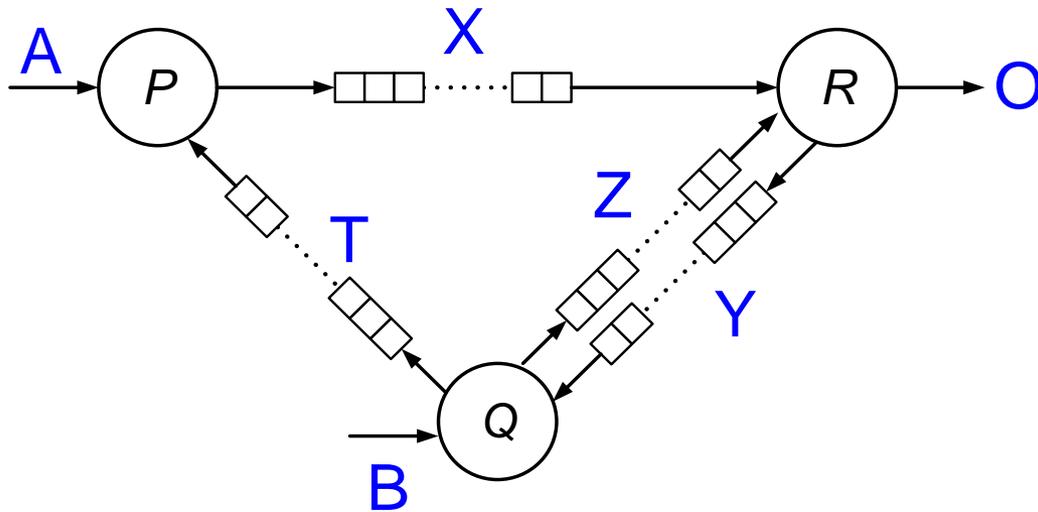
- Découplage de l'émetteur et du récepteur
  - parallélisme évident, bien adapté à la distribution
  - mais introduction de latence imprévisible
  - et comportement total plus complexe
- Applications
  - protocoles de transmission dans les réseaux
  - réseaux sur puce
  - traitement du signal
  - interfaces homme / machine, Web

# Réseaux de Kahn



- nœuds séquentiels, ou récursivement réseaux de Kahn
- **get** bloquant, **send** non-bloquant  
⇒ files FIFO non bornées
- ordonnancement arbitraire des calculs

# Sémantique par points fixes de Scott



flots finis ou infinis

$$X = x_0, x_1, \dots, x_n, \dots$$

ordre préfixe  $\rightarrow$  cpo

$$x_0, \dots, x_n \subset x_0, \dots, x_n, \dots$$

**P, Q, R** : fonctions continues de flots

$$X = P(A, T)$$

$$(O, Y) = R(X, Z)$$

$$T = Q(B, Y)$$

Etant donnés, **A, B**

**X, Y, Z** = plus petits (i.e. plus courts)

points fixes du système d'équation

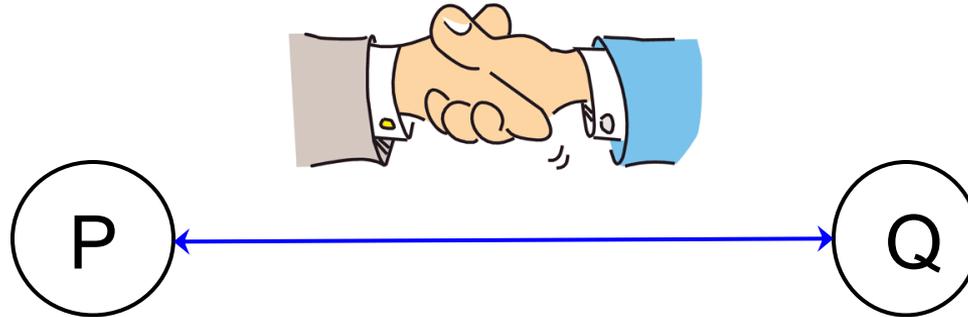
$\Rightarrow$  comportement global déterministe

# *Influence des réseaux de Kahn*

- Modèles flots de données asynchrones
  - Ptolemy (Ed Lee, Berkeley)
  - Lucid (Aschroft / Wadge, Waterloo)
  - audio, vidéo, traitement du signal (industrie)
- Modèles flots de données synchrones
  - Lustre, Signal : contraintes de type => FIFOs de taille 0
  - Réseaux N-synchrones => FIFOs de taille bornée
  - Réseaux de Conal Elliott : animation, etc
- Utilisation de flots infinis dans d'autres domaines
  - lazy-lists, coinduction, etc.
  - streaming Internet

Attention : peu résistant aux changements !  
(test entrée vide, mélanges de canaux, etc.)

# *CSP : rendez-vous = information partagée*



- P and Q sont asynchrone, mais communiquent de façon localement synchrone
- A ce moment, chacun sait ce que sait l'autre
- Les rendez-vous sont ordonnancés de manière non-déterministe

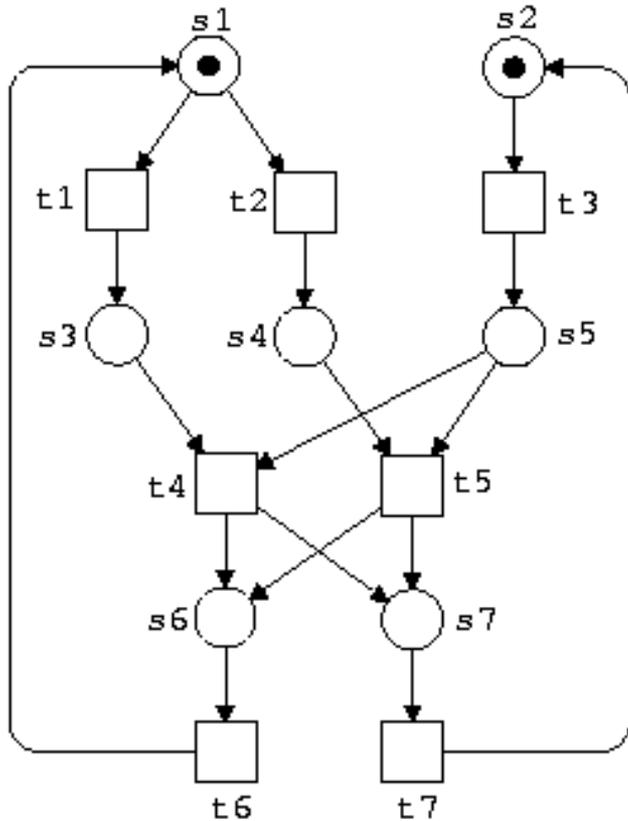


# *Agenda*

1. Pourquoi le parallélisme
2. De nouvelles questions
3. Extensions de la programmation séquentielle
- 4. Réseaux graphiques**
5. Calculs de processus et modèles chimiques
6. Le pi-calcul et ses variantes

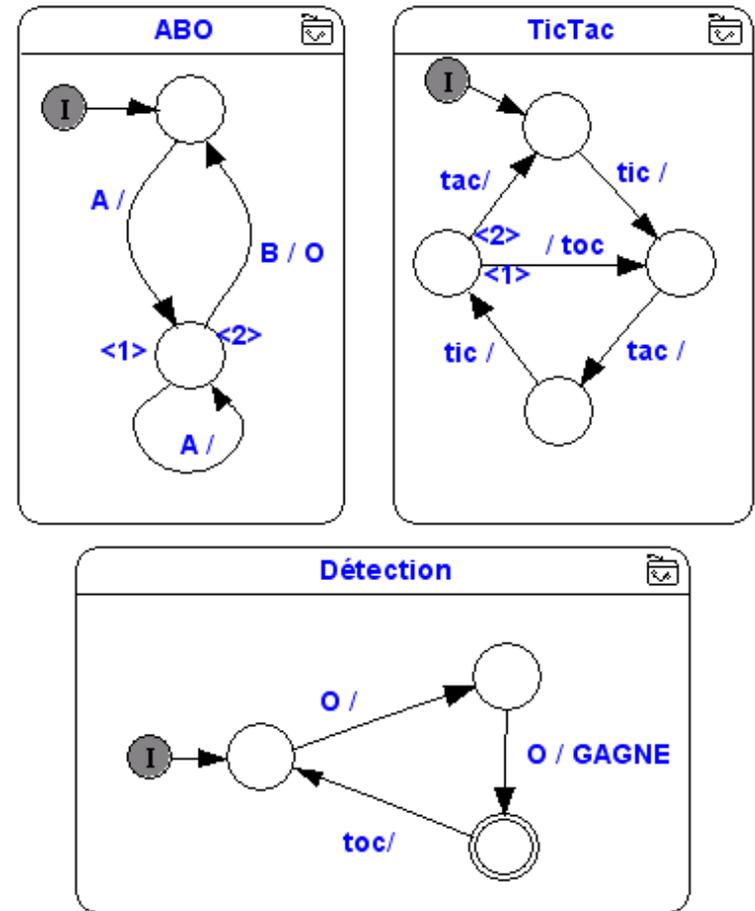
# Réseaux graphiques

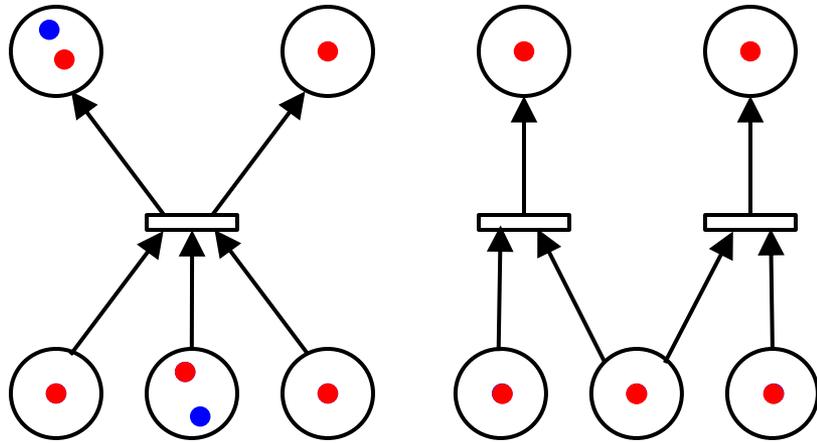
## Réseaux de Petri



Source Univ. Stuttgart

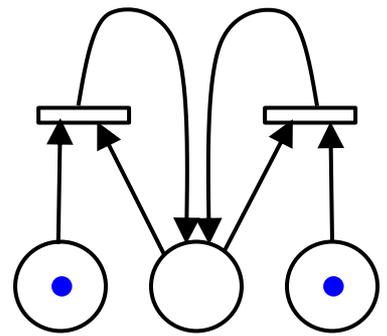
## Réseaux d'automates



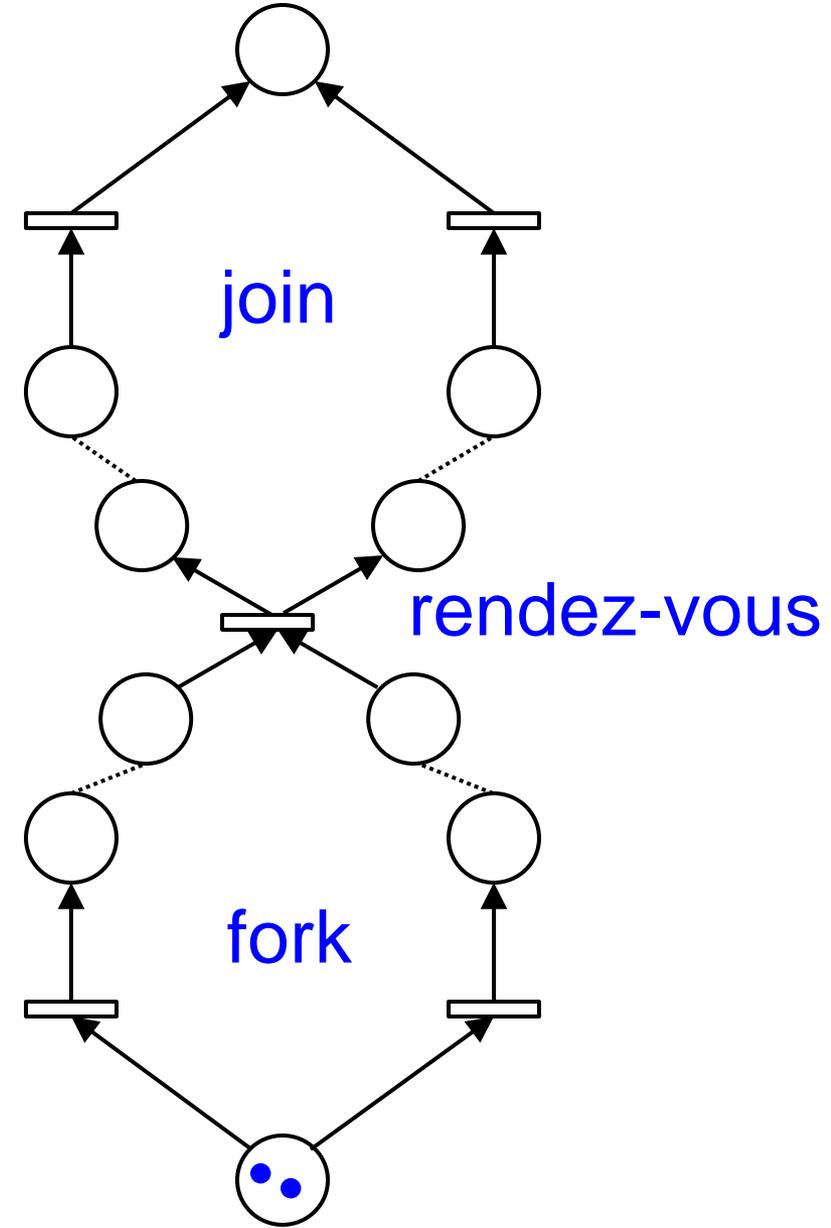


transitions

conflict



interblocage  
(deadlock)



# *Agenda*

1. Pourquoi le parallélisme
2. De nouvelles questions
3. Extensions de la programmation séquentielle
4. Réseaux graphiques
- 5. Calculs de processus et modèles chimiques**
6. Le pi-calcul et ses variantes

# Calculs de processus : CCS (Meije, Lotos,..)

- Actions  $A = \{a, b, \dots\}$ ,  $A^- = \{a^-, b^-, \dots\}$ ,  $\tau$  (action invisible)

$$\alpha \in A \cup A^-, \quad \alpha^- : a \leftrightarrow a^-, \quad \mu \in A \cup A^- \cup \{\tau\}$$

- Identificateurs de processus  $x, y, z$

- Processus  $p, q, r, \dots$  définis par

$0$	inaction
$\mu.p$	action
$p \mid q$	parallélisme
$p + q$	choix non-déterministe
$p \setminus a$	restriction
$x$	identificateur de processus
$\text{rec } x = p$	définition récursive

# Sémantique Opérationnelle Structurelle (SOS – G. Plotkin)

$$\mu.p \xrightarrow{\mu} p$$

$$\frac{p \xrightarrow{\mu} p'}{p+q \xrightarrow{\mu} p'} \quad \frac{q \xrightarrow{\mu} q'}{p+q \xrightarrow{\mu} q'}$$

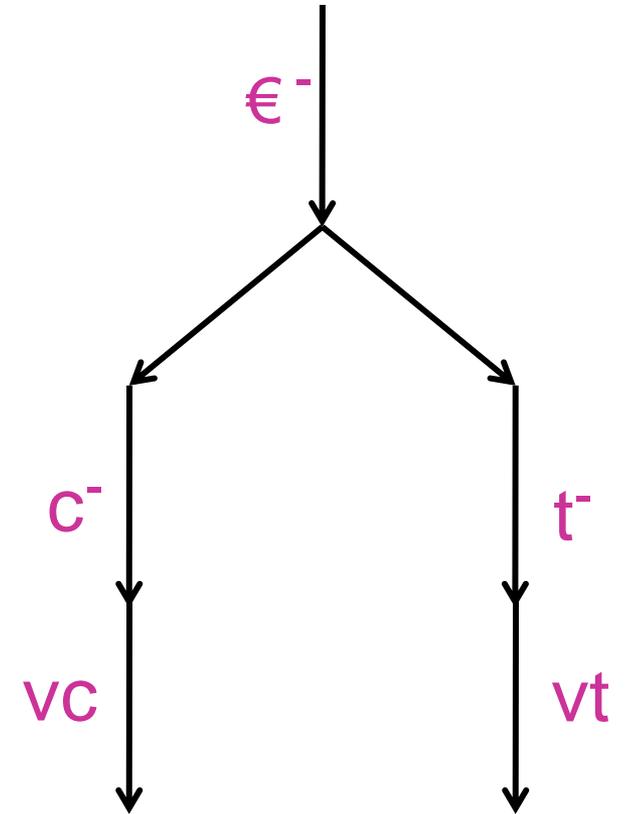
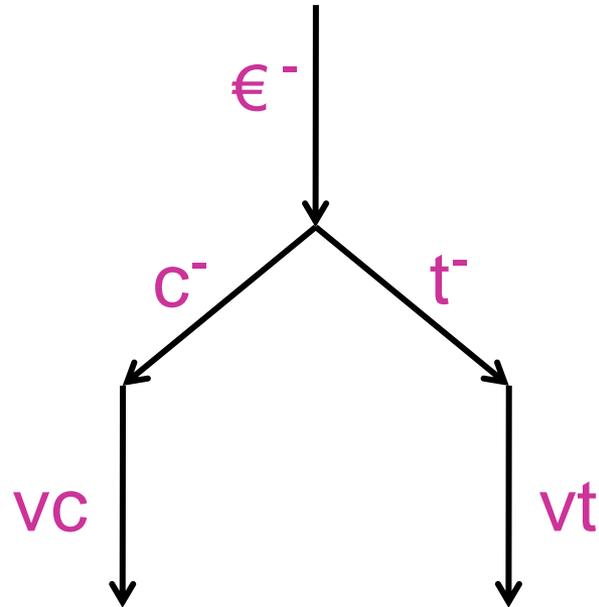
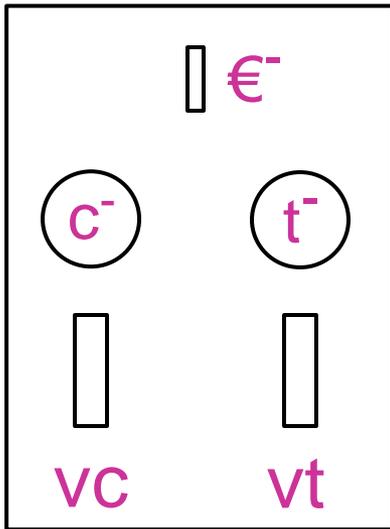
$$\frac{p \xrightarrow{\mu} p'}{p|q \xrightarrow{\mu} p'|q} \quad \frac{q \xrightarrow{\mu} q'}{p|q \xrightarrow{\mu} p|q'}$$

$$\frac{p \xrightarrow{\alpha} p' \quad q \xrightarrow{\alpha^-} q'}{p|q \xrightarrow{\tau} p'|q'}$$

$$\frac{p \xrightarrow{\mu} p' \quad \mu \neq a, a^-}{p \setminus a \xrightarrow{\mu} p' \setminus a}$$

$$\frac{p \xrightarrow{\mu} p'}{\text{rec } x=p \xrightarrow{\mu} p' [x \leftarrow \text{rec } x=p]}$$

# Deux machines à café / thé



Laquelle préférez vous ?

# Exemples

- Les distributeurs de boissons :

$$\text{rec dist\_d} = \epsilon^{\neg} . (c^{\neg} . \text{vc} . \text{dist\_d} + t^{\neg} . \text{vt} . \text{dist\_d})$$

$$\text{dist\_d} \xrightarrow{\epsilon^{\neg}} c^{\neg} . \text{vc} . \text{dist\_d} + t^{\neg} . \text{vt} . \text{dist\_d}$$

$$\text{rec dist\_n} = \epsilon^{\neg} . c^{\neg} . \text{vc} . \text{dist\_n} + \epsilon^{\neg} . t^{\neg} . \text{vt} . \text{dist\_n})$$

$$\left| \begin{array}{l} \text{dist\_n} \xrightarrow{\epsilon^{\neg}} c^{\neg} . \text{vc} . \text{dist\_n} \\ \text{dist\_n} \xrightarrow{\epsilon^{\neg}} t^{\neg} . \text{vt} . \text{dist\_n} \end{array} \right.$$

- Pile standard :

$$\text{rec PileX} = \text{courant} . \text{PileX} + \tau . 0$$

- La pile Wonder ne s'use que si l'on s'en sert :

$$\text{rec Wonder} = \text{courant} . (\text{Wonder} + \tau . 0)$$

# La bisimulation

- $\text{dist}_d$  et  $\text{dist}_n$  engendrent le même langage mais ont des **comportements** interactifs différents
- La bisimulation (forte) compare les **possibilités**, pas seulement les actions effectuées.

C'est la plus grande équivalence vérifiant

$$p \approx q \text{ ssi } \begin{cases} p \xrightarrow{\alpha} p' \Rightarrow \exists q'. q \xrightarrow{\alpha} q' \text{ avec } q' \approx p' \\ q \xrightarrow{\alpha} q' \Rightarrow \exists p'. p \xrightarrow{\alpha} p' \text{ avec } p' \approx q' \end{cases}$$

$$\text{dist}_d \xrightarrow{\epsilon^-} c^- . \text{vc} . \text{dist}_d + t^- . \text{vt} . \text{dist}_d \xrightarrow{t^-} \text{vt} . \text{dist}_d$$

$$\text{dist}_n \xrightarrow{\epsilon^-} c^- . \text{vc} . \text{dist}_d \quad \cancel{\xrightarrow{t^-}}$$

# SOS: simple et précis, mais lourd

$$\begin{array}{c}
 \overbrace{a.0 \mid (b.a^-.c.0 \mid b^-.0 \mid p) \setminus b} \\
 \xrightarrow{\tau} a.0 \mid \overbrace{(a^-.c.0 \mid 0 \mid p) \setminus b} \\
 \xrightarrow{\tau} 0 \mid (c.0 \mid 0 \mid p) \setminus b
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \frac{b.a^-.c.0 \xrightarrow{b} a^-.c.0 \quad b^-.0 \xrightarrow{b^-} 0}{b.a^-.c.0 \mid b^-.0 \xrightarrow{\tau} a^-.c.0 \mid 0} \\
 \frac{b.a^-.c.0 \mid b^-.0 \mid p \xrightarrow{\tau} a^-.c.0 \mid 0 \mid p}{(b.a^-.c.0 \mid b^-.0 \mid p) \setminus b \xrightarrow{\tau} (a^-.c.0 \mid 0 \mid p) \setminus b}
 \end{array}$$

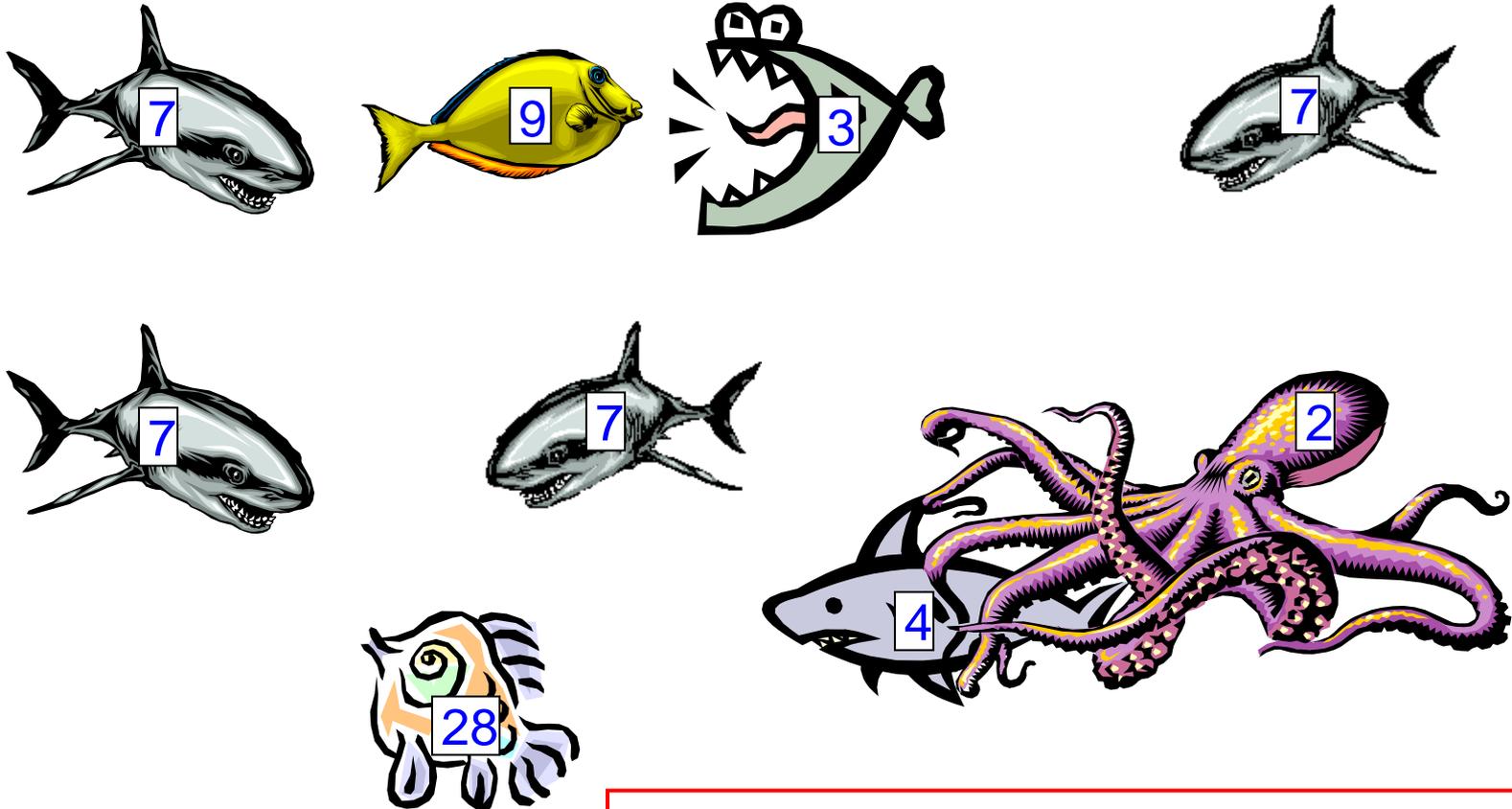
---



---


$$\begin{array}{c}
 \dots\dots\dots \\
 \frac{a.0 \xrightarrow{a} 0 \quad (a^-.c.0 \mid 0 \mid p) \setminus b \xrightarrow{a^-} (c.0 \mid 0 \mid p) \setminus b}{a.0 \mid (a^-.c.0 \mid 0 \mid p) \setminus b \xrightarrow{\tau} 0 \mid (c.0 \mid 0 \mid p) \setminus b}
 \end{array}$$

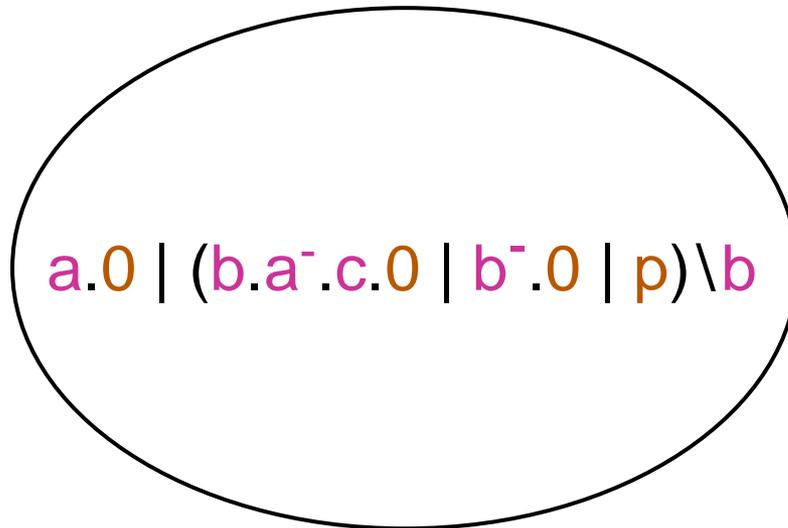
# Le crible de Darwin : $p$ , $kp \rightarrow p$



Banâtre - Le Métayer : **GAMMA**  
Berry - Boudol : **CHAM**

# *La machine chimique*

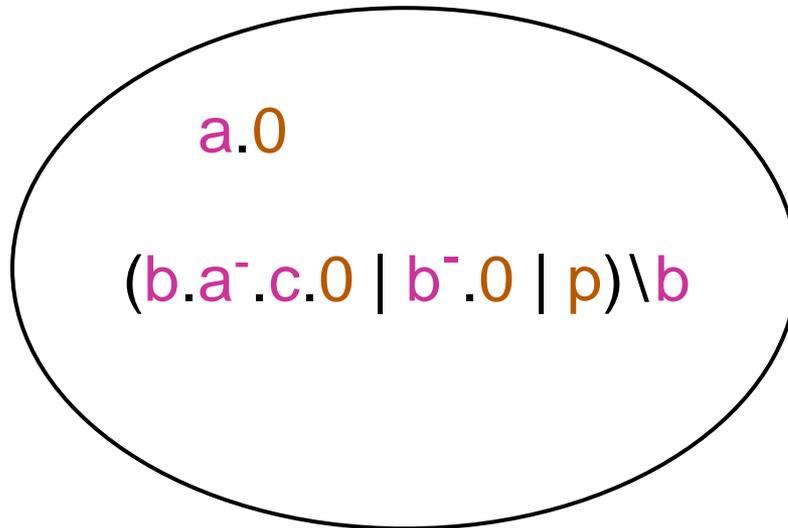
- Idée centrales :
  - objets = **molécules** flottant dans une soupe chimique
  - **a**, **a<sup>-</sup>** = **valences** des molécules
  - hiérarchisation => **membranes** perméables aux valences



# La machine chimique

- Idée centrales :
  - objets = molécules flottant dans une soupe chimique
  - $a$ ,  $a^-$  = valences des molécules
  - hiérarchisation => membranes perméables aux valences

dissolution

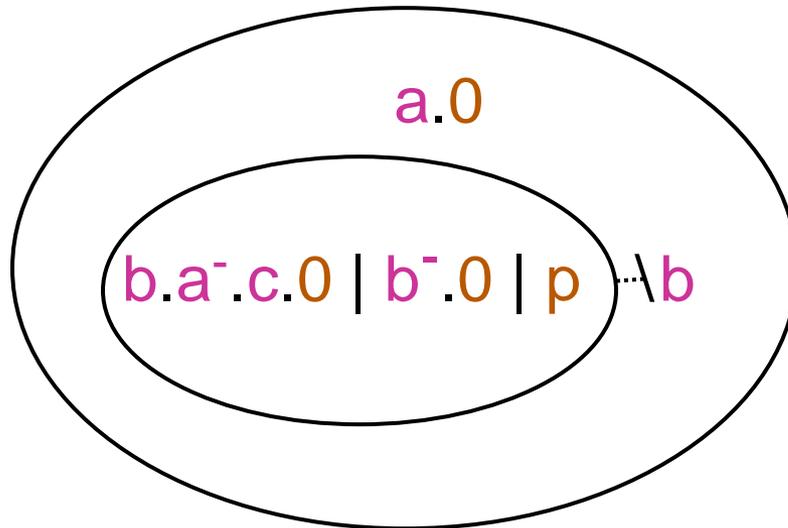


$a.0 \mid (b.a^-.c.0 \mid b^-.0 \mid p) \setminus b$

# La machine chimique

- Idée centrales :
  - objets = molécules flottant dans une soupe chimique
  - $a$ ,  $a^-$  = valences des molécules
  - hiérarchisation => membranes perméables aux valences

dissolution  
membrane

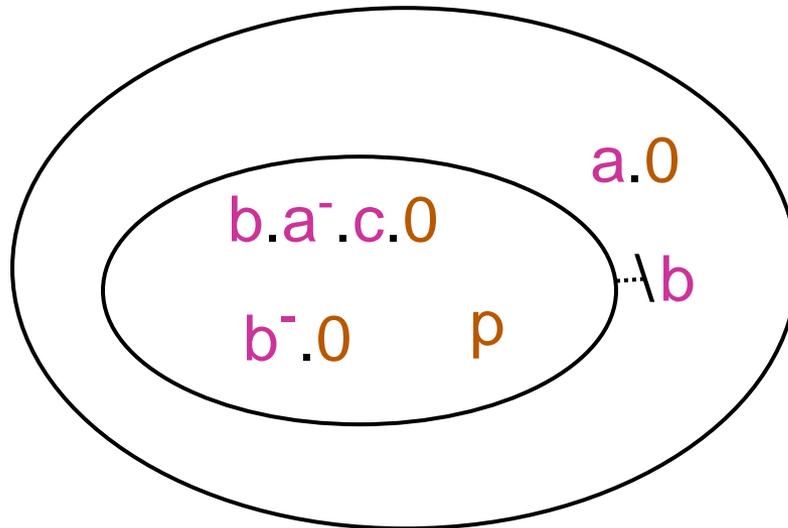


$a.0 \mid (b.a^-.c.0 \mid b^-.0 \mid p) \backslash b$

# La machine chimique

- Idée centrales :
  - objets = **molécules** flottant dans une soupe chimique
  - **a**, **a<sup>-</sup>** = **valences** des molécules
  - hiérarchisation => **membranes** perméables aux valences

dissolution  
 membrane  
 dissolution

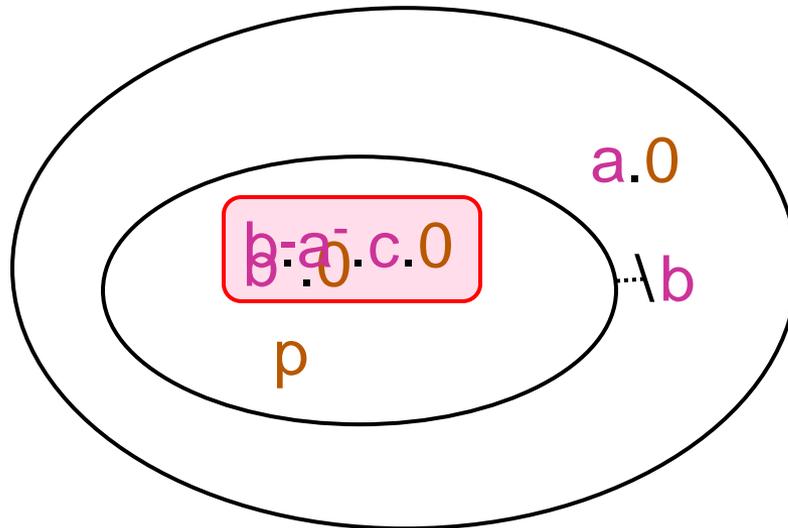


a.0 | (b.a<sup>-</sup>.c.0 | b<sup>-</sup>.0 | p)\b

# La machine chimique

- Idée centrales :
  - objets = molécules flottant dans une soupe chimique
  - $a$ ,  $a^-$  = valences des molécules
  - hiérarchisation => membranes perméables aux valences

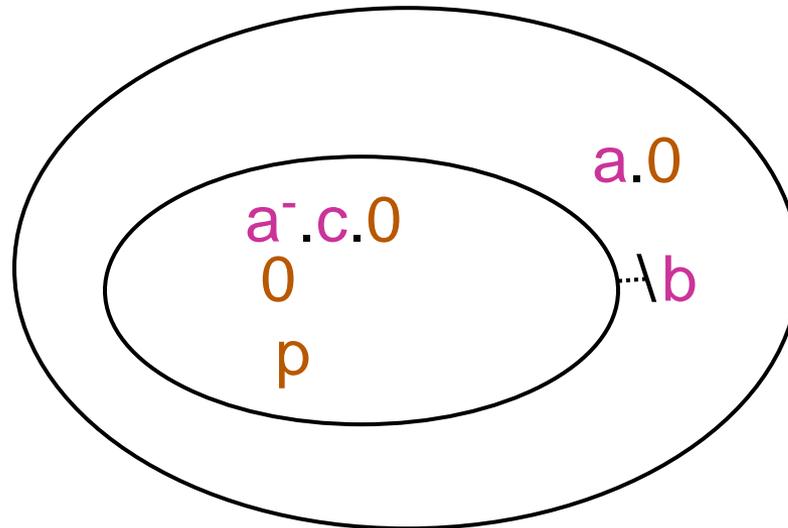
dissolution  
 membrane  
 dissolution  
 rencontre



# La machine chimique

- Idée centrales :
  - objets = molécules flottant dans une soupe chimique
  - $a$ ,  $a^-$  = valences des molécules
  - hiérarchisation => membranes perméables aux valences

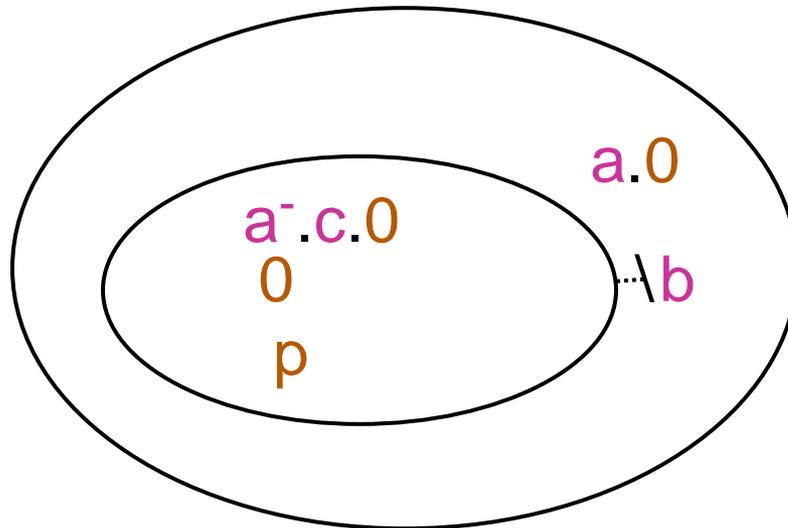
dissolution  
 membrane  
 dissolution  
 rencontre  
 réaction



# La machine chimique

- Idée centrales :
  - objets = molécules flottant dans une soupe chimique
  - $a$ ,  $a^-$  = valences des molécules
  - hiérarchisation => membranes perméables aux valences

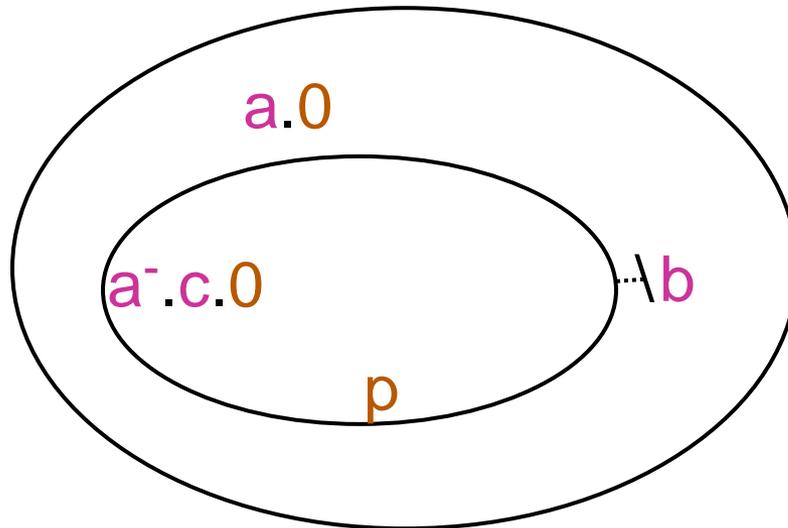
dissolution  
 membrane  
 dissolution  
 rencontre  
 réaction  
 évaporation



# La machine chimique

- Idée centrales :
  - objets = **molécules** flottant dans une soupe chimique
  - **a**, **a<sup>-</sup>** = **valences** des molécules
  - hiérarchisation => **membranes** perméables aux valences

dissolution  
membrane  
dissolution  
rencontre  
**réaction**  
évaporation

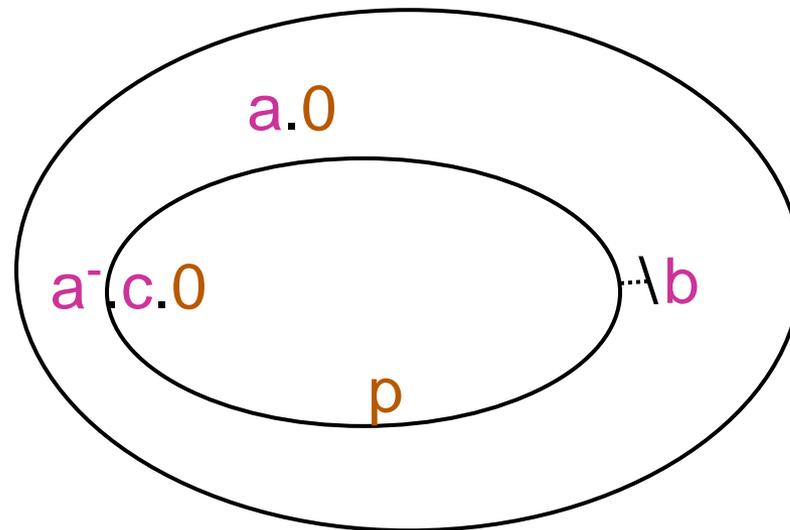


$a.0 \mid (a^{-}.c.0 \mid p) \setminus b$

# La machine chimique

- Idée centrales :
  - objets = molécules flottant dans une soupe chimique
  - $a$ ,  $a^-$  = valences des molécules
  - hiérarchisation => membranes perméables aux valences

dissolution  
membrane  
dissolution  
rencontre  
réaction  
évaporation



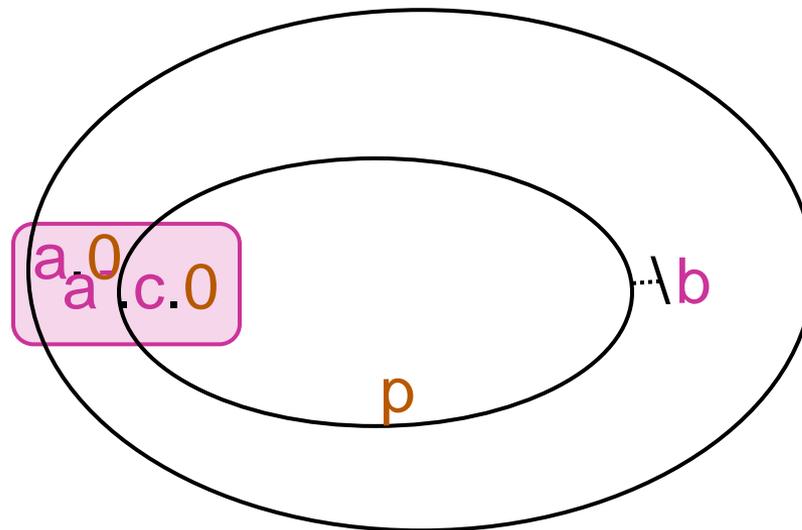
extrusion

$a.0 \mid (a^- . c.0 \mid p) \setminus b$

# La machine chimique

- Idée centrales :
  - objets = molécules flottant dans une soupe chimique
  - $a$ ,  $a^-$  = valences des molécules
  - hiérarchisation => membranes perméables aux valences

dissolution  
 membrane  
 dissolution  
 rencontre  
 réaction  
 évaporation



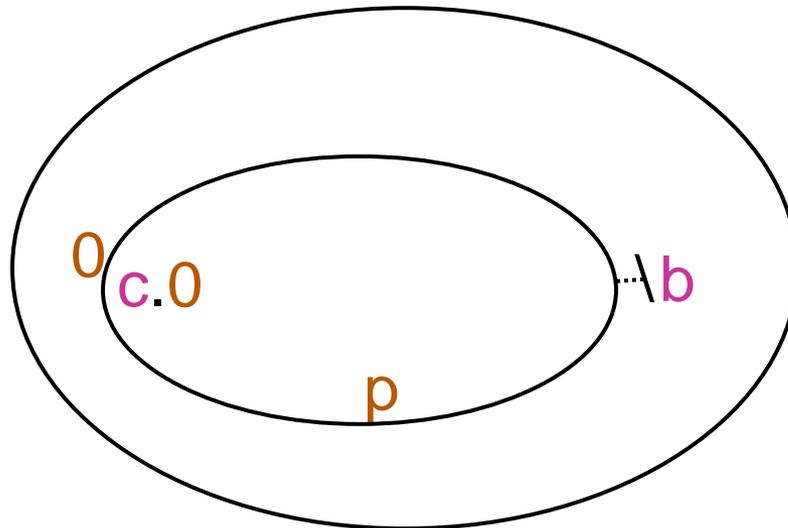
extrusion  
 rencontre



# La machine chimique

- Idée centrales :
  - objets = **molécules** flottant dans une soupe chimique
  - **a**, **a<sup>-</sup>** = **valences** des molécules
  - hiérarchisation => **membranes** perméables aux valences

dissolution  
 membrane  
 dissolution  
 rencontre  
 réaction  
 évaporation



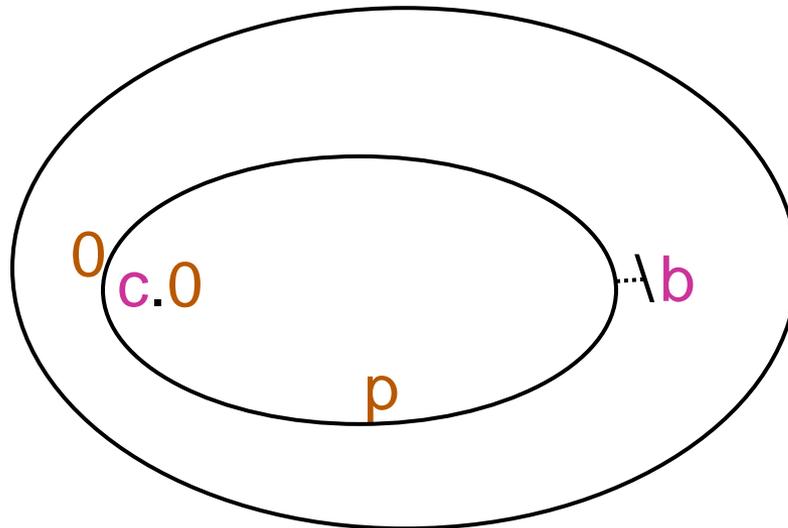
extrusion  
 rencontre  
 réaction

$$0 \mid (c.0 \mid p) \setminus b$$

# La machine chimique

- Idée centrales :
  - objets = **molécules** flottant dans une soupe chimique
  - **a**, **a<sup>-</sup>** = **valences** des molécules
  - hiérarchisation => **membranes** perméables aux valences

dissolution  
membrane  
dissolution  
rencontre  
**réaction**  
évaporation



extrusion  
rencontre  
**réaction**  
évaporation

$(c.0 \mid p) \setminus b$

# *Agenda*

1. Pourquoi le parallélisme
2. De nouvelles questions
3. Extensions de la programmation séquentielle
4. Réseaux graphiques
5. Calculs de processus et modèles chimiques
- 6. Le pi-calcul et ses variantes**

# *Le $\pi$ -calcul (Milner et. al.)*

- Idées centrales :
  - se rapprocher du  $\lambda$ -calcul : valeurs, lieux, dynamique,...
  - mais ne travailler qu'avec des noms, pas avec des termes
  - permettre de coder à la fois le  $\lambda$ -calcul et le parallélisme
  - permettre la migration géographique des données et calculs
  - permettre la sécurisation des communications
- La version originale
  - CCS (rendez-vous et somme) + un peu de  $\lambda$ -calcul
  - transitions étiquetées, règles SOS, bisimulations
  - ⇒ pas mal de points de confusion...

# Le $\pi$ -calcul de Milner



bob =

- . ad<alice, bob@cdf.fr>
- . bob@cdf.fr(a)
- . a<bonjour, bob@cdf.fr>
- . bob@cdf.fr(m)

annuaire = !

ad(n, r)

. ( (n = alice).r<alice@inria.fr>  
+ (n = bob).r<bob@cdf.fr>  
)



alice = !

alice@inria.fr(m, x)

. x<"vous habitez chez vos parents?">

# Création et exfiltration de nom



```
bob = new r1, r2
. ad<alice, r1>
. r1(a)
. a<bonjour, r2>
. r2(m)
```

```
annuaire = !
ad(n, r)
. ( (n = alice).r<alice@inria.fr>
    + (n = bob).r<bob@cdf.fr>
  )
```



```
alice = !
alice@inria.fr(m, x)
. x<“vous habitez chez vos parents?”>
```

# *Le $\pi$ -calcul asynchrone (Boudol, Honda)*

- Inconvénients du  $\pi$ -calcul initial :
  - rendez-vous peu naturel et antagoniste à distribution
  - choix non-déterministe '+' ambigu
    - non-déterminisme externe ou interne?
  - mélange input / output au même niveau
    - ⇒ synchronisation globale
  - utilisation arbitraire des noms ⇒ trous de sécurité
- Evolution : vrai asynchrone + chimie ⇒ distribution
  - $\pi$ -calculs asynchrones (Boudol / Honda / Sangiorgi) :
    - lâcher les messages dans la soupe chimique, les laisser migrer tous seuls vers leurs récepteurs
  - join-calcul (Fournet Gonthier Lévy)

# Le $L\pi$ -calcul

$0$	inaction	
$a\langle b \rangle$	message	
$a(x).p$	récepteur	$x$ uniquement en position
$!a(x).p$	serveur	émettrice $x\langle . \rangle$ dans $p$
$p \mid q$	parallèle	
$(va)p$	générateur de nom	

$$p \mid q \equiv q \mid p \quad (p \mid q) \mid r \equiv (p \mid q) \mid r \quad p \mid 0 \equiv p$$

$$(va)0 \equiv 0 \quad (va)(vb)p \equiv (vb)(va)p$$

$$((va)p) \mid q \equiv (va)(p \mid q) \text{ si } a \text{ non libre dans } q$$

$$a(x).p \mid a\langle b \rangle \rightarrow p[b/x]$$

$$!a(x).p \mid a\langle b \rangle \rightarrow p[b/x] \mid !a(x).p$$

# Conclusion

- Le calcul parallèle asynchrone est beaucoup plus riche et complexe que le calcul séquentiel
- La mémoire partagée revient à la mode mais reste fort complexe
- Il existe de nombreux autres modèles partiels utiles
- Les modèles les plus ambitieux sont les  $\pi$ -calculs utilisés en sécurité, modélisation biologique, etc.

Mais la question du sens même de la modélisation reste posée !

# Références

- *The Art of Multiprocessor Programming*  
Maurice Herlihy et Nir Shavit  
Morgan Kaufmann, 2008
- *Synchronisation dans les systèmes répartis*  
Michel Raynal  
Eyrolles, 1992
- *Kahn Networks at the Dawn of Functional Programming*  
David McQueen  
Dans *From Semantics to Computer Science*,  
Morgan-Kaufmann, 2009

# Références

- *A Calculus of Communicating Systems*  
Robin Milner  
Springer-Verlag, 1980
- *The Chemical Abstract Machine*  
Gérard Berry et Gérard Boudol  
Theoretical Computer Science, vol. 96 (1992) 217-248.
- *The Pi-Calculus: A Theory of Mobile Processes*  
Davide Sangiorgi, David Walker  
Cambridge University Press, 2003