

Théorie des équations différentielles et fonctionnelles

M. Jean LERAY, membre de l'Institut
(Académie des Sciences), professeur

Le cours a étudié les propriétés de la solution élémentaire d'un opérateur hyperbolique holomorphe.

Soient : $X = \mathbb{R}^l$; $x \in X$; $a(x, \frac{\partial}{\partial x})$ un opérateur hyperbolique d'ordre m ;
 $E(x,y)$ sa solution élémentaire. C'est une distribution de $x \in X$ et de $y \in Y$
— définie pour x et y voisins d'un point où a est hyperbolique ;
— nulle dans le demi-espace $x_1 < y_1$, si les coordonnées (x_1, \dots, x_l) de X sont choisies telles que l'hyperplan $x_1 = y_1$ soit spatial pour a au point étudié ;
— vérifiant

$$(1) \quad a(x, \frac{\partial}{\partial x})E(x,y) = \delta(x-y) \quad , \quad a^*(\frac{\partial}{\partial y}, y)E(x,y) = \delta(x-y) \quad ,$$

où δ est la mesure de Dirac et a^* l'adjoint de a : $a^*(\xi, y) = a(y, -\xi)$, chaque dérivation de $a^*(\frac{\partial}{\partial y}, y)u$ opérant sur le produit par u de son coefficient.

La solution élémentaire donne, par quadrature, la solution u de tout problème de Cauchy bien posé :

$$\left\{ \begin{array}{l} au = v \quad , \\ \text{les dérivées de } u \text{ d'ordres } < m \text{ sont données sur une hypersurface spatiale,} \end{array} \right.$$

Par exemple, si ces dérivées données sont nulles :

$$u(x) = \int_x E(x,y)v(y)dy_1 \wedge \dots \wedge dy_l$$

Nous noterons $g(x,\xi)$ le polynôme caractéristique de $a(x, \frac{\partial}{\partial x})$, c'est-à-dire

la partie principale du polynôme $a(x, \xi)$ de ξ ; nous noterons $\text{Hess}_{\xi} [g(x, \xi)]$ son *hessien*, c'est-à-dire le déterminant de ses dérivées secondes en ξ . Nous étudierons un point où $a(x, \frac{\partial}{\partial x})$ est holomorphe, $\frac{\partial g}{\partial \xi} \neq 0$, $\text{Hess} [g] \neq 0$ pour tout ξ réel tel que $g(x, \xi) = 0$.

L'objet du cours est une expression de E qui fournit *ses propriétés analytiques* et certains *renseignements numériques*.

RÉSULTATS THÉORIQUES. — X sera un espace affine ; ξ désignera une fonction linéaire (homogène ou non) définie sur X , à valeurs dans \mathbf{C} ; la valeur de ξ en x est notée

$$\xi \cdot x = \xi_0 + \xi_1 x_1 + \dots + \xi_l x_l ;$$

les ξ sont les vecteurs d'un espace vectoriel $R = \mathbf{C}^{l+1}$; soit $\Xi = \Xi - 0$ et $\Xi^* = \Xi / \mathbf{C}$ son quotient par le groupe de ses homothéties : Ξ^* est un espace projectif de dimension l ; un point ξ^* de Ξ^* est un hyperplan de X ; ses « coordonnées homogènes » (ξ_0, \dots, ξ_l) celles de tout vecteur ξ de Ξ dont il est l'image ; notons

$$\omega^*(\xi) = \sum_{j=0}^l (-1)^j \xi_j d\xi_0 \wedge \dots \wedge \widehat{d\xi_j} \dots \wedge d\xi_l \quad (\wedge \text{ supprime ce qu'il coiffe) ;}$$

si $f(\xi)$ est une fonction homogène de degré $-l-1$, alors $f(\xi)\omega^*(\xi)$ est une forme différentielle définie sur l'espace projectif Ξ^* .

Étudions d'abord un opérateur homogène, à coefficients constants, $a(\frac{\partial}{\partial x})$, que nous noterons $g(\frac{\partial}{\partial x})$.

Nous voulons calculer la valeur de E en (x, y) . Nous disposons dans Ξ^*

- de la variété algébrique réelle G^* , $g(\xi) = 0$;

- de la forme différentielle $\frac{(\xi \cdot x)^{m-l-1} \omega^*(\xi)}{g(\xi)}$ de degré l , qui est fermée

et holomorphe hors de G^* , si $m > l$, ce que nous supposerons d'abord ;

- de l'hyperplan $x^* : \xi \cdot x = 0$;

- de l'hyperplan $y^* : \xi \cdot y = 0$.

Ce couple d'hyperplans, supposé en position générale par rapport à G^* , permet de définir comme suit une classe d'homologie $h(\Xi^* - G^*, x^* \cup y^*)$ de dimension l , sur laquelle on peut intégrer cette forme différentielle.

Si l est *impair*, l'espace projectif réel $\text{Re } \Xi^*$, de dimension l , est orientable ; nous l'orientons de façon que

$$\omega^*(\xi) < 0$$

et nous notons $h(\Xi^* - G^*, x^* \cup y^*)$ la classe d'homologie de la partie de $\text{Re } \Xi^*$ où $(\xi, x)(\xi, y) < 0$, ainsi orientée et détournée de G^* [au sens où Cauchy détourne l'axe réel d'un pôle pour calculer une partie principale].

Si l est *pair*, c'est $\text{Re } G^*$ qui peut être orienté, de façon que

$$\frac{\partial g}{\partial \xi_1} \frac{\omega^*(\xi)}{dg(\xi)} < 0 ;$$

en effet, vu l'hyperbolicité, $\frac{\partial g}{\partial \xi_1} \neq 0$ pour $g = 0$; nous notons alors

$h(\Xi^* - G^*, x^* \cup y^*)$ la classe d'un cycle fibré

— dont la base est la partie de $\text{Re } G^*$ où $(\xi, x)(\xi, y) < 0$ ainsi orientée ;

— dont la fibre est une circonférence faisant un tour, dans le sens positif, autour de G^* .

[Notons $h(G^*, x^* \cup y^*)$ la classe d'homologie de cette base ; $h(\Xi^* - G^*, x^* \cup y^*)$ est appelée cobord de $h(G^*, x^* \cup y^*)$; le morphisme cobord est noté δ ; il sert à formuler le théorème du résidu.]

La solution élémentaire de l'opérateur hyperbolique, homogène à coefficients constants, d'ordre $m > l$, $g\left(\frac{\partial}{\partial x}\right)$ est

$$E(x, y) = \varepsilon\left[\frac{1}{g(\xi)}\right]$$

en définissant

$$(2) \quad \varepsilon[f](x, y) = \frac{1}{(2\pi i)^{l-1}} \int_{h(\Xi^* - G^*, x^* \cup y^*)} \frac{(\xi, y)^{m-l-1}}{(m-l-1)!} f(\xi, y) \omega^*(\xi)$$

pour toute fonction $f(\xi, y)$, holomorphe hors d'un voisinage de G^* et homogène en ξ de degré $-m$, tel que $m > l$.

Ce résultat est dû à *G. Herglotz* (1926) et *I. Petrowsky* (1945) qui l'ont obtenu par transformation de Laplace, l'homogénéité permettant une intégration par partie qui remplace l'intégration dans Ξ par une intégration

dans x^* et e ξ, y par $\frac{(\xi, y)^{m-l-1}}{(m-l-1)!}$:

Une transformation du type de celle de Laplace $f \mapsto \mathfrak{L}[f]$ est définie par la formule (2) : elle transforme une fonction f , homogène en ξ de degré $-m$ ($m > 1$) et holomorphe en (ξ, y) au voisinage des points de y^* où $g(\xi) \neq 0$, en un germe de fonction analytique de (x, y) , défini quand x est suffisamment voisin de y dans une direction quelconque, n'appartenant pas au cône $C(y)$ de X enveloppe des hyperplans ξ^* de X qui sont les points de la variété algébrique de Ξ^* :

$$g^* : \xi \cdot y = 0, \quad g(y, \xi) = 0.$$

On constate que ce germe de fonction se prolonge analytiquement en une fonction $\mathfrak{L}[f]$ de (x, y) , définie quand x et y sont suffisamment voisins et ayant pour support singulier un conoïde $K(y)$ de sommet y , tangent à $C(y)$ en y , si la forme différentielle

$$f(\xi, y) \omega^*(\xi) \quad (\text{ou } f(\xi) d\xi_0 \wedge \dots \wedge d\xi_l, \text{ c'est équivalent})$$

est uniformisable ; c'est-à-dire s'il existe une application holomorphe $\Psi \times X \rightarrow \Xi$, d'un type que nous allons préciser, telle que la composée de cette forme différentielle et de cette application soit holomorphe.

Ψ est un voisinage de y^* dans le produit $\mathbf{C} \times y^*$ que nous notons Φ : un point de Φ a pour coordonnées (t, η) où $t \in \mathbf{C}$, $\eta \in y^*$; l'application $\Psi \times X \rightarrow \Xi$ est notée :

$$(t, \eta, y) \mapsto \xi(t, \eta, y)$$

et l'on exige qu'elle vérifie la condition initiale

$$\xi(0, \eta, y) = \eta$$

et la condition d'homogénéité

$$\xi(\theta^{1-m} t, \theta \eta, y) = \theta \xi(t, \eta, y).$$

Ces conditions impliquent que

$$\left. \frac{D(\xi(t, \eta, y))}{D(t, \eta)} \right|_{t=0} = \frac{\partial \xi_0}{\partial t}(0, \eta, y) + \frac{\partial \xi_1}{\partial t} y_1 + \dots + \frac{\partial \xi_l}{\partial t} y_l$$

soit un polynôme en η homogène de degré m , qui est nécessairement $g(\eta, y)$, à un facteur près indépendant de η .

Par exemple la forme différentielle $\frac{1}{g(\xi)} d\xi_0 \wedge \dots \wedge d\xi_l$, qu'on rencontre

dans la formule d'Herglotz-Petrowsky et où g est indépendant de ξ_0 , est uniformisée par l'application :

$$\xi_0 = t g(\eta) - \sum_{j=1}^l \xi_j y_j, \quad \xi_j = \eta_j;$$

sa composée avec cette application est en effet la forme holomorphe

$$dt \wedge d\eta_1 \wedge \dots \wedge d\eta_l.$$

L'uniformisation transforme l'intégrale (2) qui définit $\mathfrak{E}[f]$ en l'intégrale d'une forme holomorphe sur une classe d'homologie compacte dans l'espace Φ quotient de Φ par le groupe à un paramètre θ

$$\theta : (t, \eta) \mapsto (\theta^{1-m} t, \theta \eta).$$

Cette nouvelle intégrale permet le prolongement analytique de $\mathfrak{E}[f]$ décrit ci-dessus. Cette intégrale est étendue à une classe d'homologie, dont la définition (Bull. Soc. math. France, t. 90, 1962) est malaisée quand l est pair ; il serait intéressant de la simplifier.

On constate que $\mathfrak{E}[f]$ a les propriétés suivantes, qui permettent d'étendre sa définition aux fonctions f homogènes en ξ de degré entier $-m$ quelconque :

$\mathfrak{E}[f]$ est une distribution en x (en y) fonction de y (de x) ; si les f_j sont simultanément uniformisables :

$$\begin{aligned} \sum_j c_j(y) \mathfrak{E}[f_j] &= \mathfrak{E}[\sum_j c_j(y) f_j] ; \\ \frac{\partial}{\partial y_j} \mathfrak{E}[f] &= \mathfrak{E}\left[\frac{\partial f}{\partial y_j}\right] ; \\ \frac{\partial}{\partial x_j} \mathfrak{E}[f] &= \mathfrak{E}[\xi_j f] ; \\ (3) \quad (m-l-1 - \sum_{j=1}^l x_j \frac{\partial}{\partial x_j}) \mathfrak{E}[f] &= \mathfrak{E}[\xi_0 f] ; \\ x_j \mathfrak{E}[f] &= -\mathfrak{E}\left[\frac{\partial f}{\partial \xi_j}\right] \text{ pour } x \neq y ; \\ \mathfrak{E}[f] &= -\mathfrak{E}\left[\frac{\partial f}{\partial \xi_0}\right] ; \\ \mathfrak{E}[1] &= \delta(x-y) \end{aligned}$$

Cette dernière formule ⁽¹⁾ résulte de celle d'Herglotz et Petrowsky.

On peut prouver que f est un monomorphisme.

(1) Elle exige et, plus généralement, la définition de $\mathfrak{E}[f]$ pour $x = y$ exige que f soit « rationnellement uniformisable » (loc. cit.).

La transformation \mathfrak{E} fournit une expression de la solution élémentaire E de $a(x, \frac{\partial}{\partial x})$: cherchons une expression de E du type

$$E = \mathfrak{E}[f].$$

Les formules (3) transforment l'équation $(1)_2 a^*E = \delta$ en le problème de Cauchy-Kowalewski :

$$(4) \quad \left\{ \begin{array}{l} a^*(y, \frac{\partial}{\partial y})f(\xi, y) = 1 \\ f(\xi, y) \text{ s'annule } m \text{ fois pour } \xi, y = 0, \end{array} \right.$$

car cette condition aux limites est nécessaire pour que f et ses dérivées d'ordre $< m$ soient uniformisables. On constate qu'elles sont effectivement uniformisées par la solution $\xi(t, \eta, y)$ du problème suivant : trouver $\xi(t, \eta, y)$ et $x(t, \eta, y)$ solutions du système d'Hamilton.

$$(5) \quad dx_j = \frac{\partial g(x, \xi)}{\partial \xi_j} dt, \quad d\xi_j = - \frac{\partial g(x, \xi)}{\partial x_j} dt$$

vérifiant les conditions initiales :

$$x(0, \eta, y) = y, \quad \xi(0, \eta, y) = \eta,$$

la première composante $\xi_0(t, \eta, y)$ étant telle que

$$d\xi_0 = [\sum_j x_j \frac{\partial g(x, \xi)}{\partial x_j} - g] dt$$

c'est-à-dire telle que $\xi_0 x + (1-m)tg$ soit indépendant de t .

La solution du problème de Cauchy (1.4) est appelée *solution unitaire* de l'opérateur a^* et est notée U^* ; on note $U_p^* = (-\frac{\partial}{\partial \xi_0})^p U^*$; on a, vu (1.3), l'expression suivante de la solution élémentaire :

$$(6) \quad E = \mathfrak{E}[U_p^*] \text{ pour tout } p \leq m.$$

Dans les applications, le choix le plus commode est $p = m$: U_m^* est appelé *onde unitaire* de l'opérateur a^* .

Nous avons employé la seconde des équations (1) ; si $a(x, \frac{\partial}{\partial y})$ est à coefficients polynomiaux, notons

$$A(x_0, x_1, \dots, x_i; \xi) = x_0^n a\left(\frac{x}{x_0}, x_0 \xi\right)$$

n ayant la plus petite valeur telle que A soit un polynome ; vu (3), l'équation (1)₁ $aE = \delta$ conduit, si l'on pose $E = \varepsilon[f]$, au problème de Cauchy d'ordre $m+n$

$$\left\{ \begin{array}{l} A\left(-\frac{\partial}{\partial \xi}, \xi\right) f(\xi, y) = 1 \\ f(\xi, y) \text{ s'annule } m+n \text{ fois pour } \xi, y = 0. \end{array} \right.$$

Nous retrouvons la même expression de E, car $a^*(y, \frac{\partial}{\partial y})$ et $A\left(-\frac{\partial}{\partial \xi}, \xi\right)$ ont la même onde unitaire. Signalons que les deux opérateurs a et A ont mêmes bi-caractéristiques et que la transformation de Legendre transforme les caractéristiques de a en celles de A ; l'opérateur A est nommé *transformé de Laplace de l'opérateur a*.

La formule (6) : $E = \varepsilon[U_p^*]$, fournit les propriétés analytiques de la solution élémentaire E : Quand x et y sont voisins, E se ramifie sur le conoïde caractéristique K(y) de sommet y ; toutes ses branches sont combinaisons linéaires d'un nombre fini d'entre elles ; elles sont à croissance lente sur K(y). En résumé : E a une allure ζ -fuchsienne.

Note. — Ces propriétés résultent donc des propriétés plus simples de la solution du problème de Cauchy-Kowalewski : en ses points singuliers, c'est-à-dire sur la caractéristique tangente à la variété portant les données de Cauchy, elle est en général algébroïde (c'est-à-dire a un nombre de branches fini) et elle est toujours uniformisable. On peut en outre donner en ces points un développement asymptotique de cette solution.

RÉSULTATS NUMÉRIQUES. — L'allure de E(x,y) sur le conoïde caractéristique K(y) peut être déterminée. Nous avons défini $\xi(t, \eta, y)$ et $x(t, \eta, y)$ par un système d'Hamilton ; K(y) est l'enveloppe de l'hyperplan $\xi^*(t, \eta, y)$ quand $g(y, \eta) = 0$; son point caractéristique est $x(t, \eta, y)$.

Au voisinage de K(y) — y, définissons une fonction $k(x, y)$, nulle pour $x \in K(y)$ par la condition :

$$\xi(t, \eta, y).x(t, \eta, y) = |t| \frac{1}{1-m} k(x(t, \eta, y), y) \text{ pour tout } (t, \eta).$$

Cette fonction vérifie :

$$\xi_j = |t| \frac{1}{1-m} k_{x_j}, \eta_j = -|t| \frac{1}{1-m} k_{y_j}, g(x, k_x) = + \frac{k}{m-1} = (-1)^m g(x, k_y),$$

$$\text{dét}(k_{x,y}) \neq 0 \text{ pour } k = 0,$$

ce déterminant étant celui des dérivées secondes $\frac{\partial^2 k(x,y)}{\partial x_i \partial y_j}$.

Si l est *impair*, le signe de k est indéterminé ; nous le choisirons tel que $\text{dét}(k_{x,y}) < 0$.

Si l est *pair* nous nommerons *positives* (ou *négatives*) les nappes de $K(y)$ sur lesquelles

$$\text{dét}(k_{x,y}) > 0 \text{ (ou } < 0 \text{)}.$$

Nous définirons sur $K(y)$ une fonction λ par l'adjonction au système d'Hamilton de l'équation :

$$d\lambda = [g'(x, \xi) - \sum_{j=1}^l \frac{\partial^2 g}{\partial x_j \partial \xi_j}] dt ; \quad \lambda|_{t=0} = 0 ;$$

$g'(x, \xi)$ est la partie principale de $a(x, \xi) - g(x, \xi)$.

Nous définirons sur \mathbf{R} une distribution χ_p comme suit :

$$\chi_p[k] = \frac{k^p}{\Gamma(p+1)} > 0 \text{ si } k > 0 \text{ et } p + \frac{1}{2} = \text{entier} \geq 0,$$

$$= 0 \quad \text{si } k < 0 \text{ et } p + \frac{1}{2} = \text{entier} \geq 0,$$

$$= \frac{k^p}{p!} \frac{1}{2} \text{sgn } k + \frac{k^p}{p!} \frac{1}{\pi i} [\log |k| - 1 - \frac{1}{2} \dots - \frac{1}{p}] \text{ si } p = \text{entier} \geq 0,$$

$$\chi_{p-1}[k] = \frac{d\chi_p[k]}{dk} \text{ pour tout } p \text{ tel que } 2p \text{ soit entier.}$$

Alors (si a est réel), il existe des fonctions $H_j(x, y)$, holomorphes pour x voisin de $K(y) - y$, telles que

$$(7) \quad E(x, y) = \text{Re}\{H_1(x, y)\chi_{m-1-l/2}[k] + H_2\chi_0[k] + H_3(x, y)\}$$

si l est *impair*, alors $H_2 = 0$, H_1 et H_3 sont réels ;

si l est *pair*, alors $H_2 = 0$ pour $l/2 < m$, H_3 est réel, H_1 et H_2 sont imaginaires purs près des nappes positives et réels près des nappes négatives.

On peut expliciter la partie principale de la singularité de E :

$$H_1(x,y) = \frac{m-1}{i(2\pi)^{l/2-1}} \sqrt{\det(k_{x,y})} e^{-\lambda(x,y)} \text{ pour } x \in K(y) .$$

Note. — Il est théoriquement possible d'obtenir, plus généralement, un développement asymptotique de E pour x voisin de K(y).

Considérons des opérateurs spéciaux. Nommons *opérateur général de Tricomi* $a(x, \frac{\partial}{\partial x})$ l'opérateur dont les coefficients principaux sont linéaires, sous-principaux constants, les autres étant nuls :

$$a(x, \frac{\partial}{\partial x}) = g(x, \frac{\partial}{\partial x}) + g'(\frac{\partial}{\partial x}),$$

g étant linéaire en x, homogène en $\frac{\partial}{\partial x}$ d'ordre m ; g' indépendant de x, homogène en $\frac{\partial}{\partial x}$ d'ordre m-1.

Le transformé de Laplace A de a est un opérateur du premier ordre ; pour A, le problème de Cauchy se réduit au calcul des bicaractéristiques.

La solution élémentaire E de l'opérateur général de Tricomi s'obtient donc, pour x et y voisins, par quadrature, après que le système d'Hamilton ait été intégré.

Expliciter ce calcul n'est pas aisé en général. Pour que E ait une expression élémentaire, il est évidemment nécessaire que son support singulier K(y) en ait une.

Nommons *opérateur de Tricomi-Clairaut* un opérateur de Tricomi, dont l'équation caractéristique est du type de Clairaut, c'est-à-dire admet pour intégrale complète un hyperplan : K(y) est alors un cône.

M^{me} S. Delache (Bull. Soc. math. France, t. 97, 1969) a étudié les opérateurs de Tricomi-Clairaut

$$a(\alpha; x, \frac{\partial}{\partial x}) = k_m(\frac{\partial}{\partial x}) + (\sum_{j=1}^l x_j \frac{\partial}{\partial x_j} + \alpha) k_{m-1}(\frac{\partial}{\partial x})$$

(k_i homogène en $\frac{\partial}{\partial x}$, d'ordre i),

que caractérise la propriété suivante : l'adjoint de $a(\alpha; x, \frac{\partial}{\partial x})$ est

$$a^*(\alpha; x, \frac{\partial}{\partial x}) = (-1)^m a(l + m - 1 - \alpha; x, \frac{\partial}{\partial x}).$$

Elle a donné des expressions remarquablement simples de leur solution élémentaire $E(\alpha; x, y)$; elles fournissent le prolongement analytique de $E(\alpha; x, y)$ et, par exemple, les relations suivantes :

$$\frac{\partial E(\alpha - 1; x, y)}{\partial x_j} + \frac{\partial E(\alpha; x, y)}{\partial y_j} = 0$$

$$(8) \quad (\alpha - m + \sum_j x_j \frac{\partial}{\partial y_j}) E(\alpha - 1; x, y) + (l - \alpha + \sum_j y_j \frac{\partial}{\partial x_j}) E(\alpha; x, y) = 0.$$

Donnons-en une démonstration différant un peu de la sienne, pour montrer quel usage peut être fait des résultats généraux exposés ci-dessus :

Preuve de (8). — Le transformé de Laplace A de a permet de calculer U^*_{m-1} ; on obtient :

$$U^*_{m-1}(\alpha; \xi, y) = \frac{1}{(l - \alpha) k_{m-1}} \left[\left(\frac{k_m - \xi_0 k_{m-1}}{k_m + \sum_{j=1}^m \xi_j y_j k_{m-1}} \right)^{l - \alpha} - 1 \right].$$

D'où, par un calcul élémentaire :

$$\xi_j \frac{\partial}{\partial \xi_0} U^*_{m-1}(\alpha - 1; \xi, y) = \frac{\partial}{\partial y_j} U^*_{m-1}(\alpha; \xi, y),$$

$$(l - \alpha + 1 - \xi_0 \frac{\partial}{\partial \xi_0}) U^*_{m-1}(\alpha - 1; \xi, y) = (l - \alpha + \sum_j y_j \frac{\partial}{\partial y_j}) U^*_{m-1}(\alpha; \xi, y).$$

On peut appliquer \mathcal{E} à ces relations ; vu (3), on obtient (8).

L'opérateur de Tricomi-Clairaut du second ordre qu'a étudié M^{me} Delache est donc l'opérateur

$$a(\alpha; x, \frac{\partial}{\partial x}) = Q(\frac{\partial}{\partial x}) + (\sum_j x_j \frac{\partial}{\partial x_j} + \alpha) L(\frac{\partial}{\partial x})$$

où

$$Q(\xi) = \frac{1}{2} \sum_{i,j} Q_{ij} \xi_i \xi_j \text{ est hyperbolique, } L(\xi) = \sum_j L_j \xi_j \text{ (} i, j = 1, \dots, l \text{)}.$$

En complétant des calculs qu'elle n'a pas publiés, on exprime comme suit sa solution élémentaire $E(\alpha;x,y)$ au moyen de la fonction hypergéométrique.

Notons $H = \left| \text{Hess}_{\xi} Q(\xi) \right| = \det (Q_{ij})$,

$$q(x,y) = (-1)^{l-1} \det \begin{vmatrix} x_i & 0 \\ \dots & \dots \\ Q_{ij} & y_j \end{vmatrix}, \quad q(x) = q(x,x),$$

$f(x) = [q(L,x) - H]^2 - q(L)q(x)$, où $L = (L_1, \dots, L_l)$;

a est hyperbolique pour $f(x) > 0$, c'est-à-dire hors d'un paraboloïde ; ses hyperplans tangents sont une intégrale complète de l'équation caractéristique de a .

$K(y)$ est un cône d'équation $k(x,y) = 0$, où

$$k(x,y) = \begin{vmatrix} q(L) & q(L,x) - H & q(L,y) - H \\ q(L,x) - H & q(x) & q(x,y) \\ q(L,y) - H & q(x,y) & q(y) \end{vmatrix}$$

Notons l'opérateur hypergéométrique

$$h(A,B,C;t, \frac{d}{dt}) = t(1-t) \frac{d^2}{dt^2} + [C - (A+B+1)t] \frac{d}{dt} - AB, \quad (t \in \mathbb{R}) ;$$

toute distribution φ définie sur \mathbb{R} près de 0, nulle pour $t < 0$ et vérifiant l'équation

$$h(A,B,C;qt, \frac{1}{q} \frac{d}{dt}) \varphi = 0$$

est, égale, à un facteur constant près, à la suivante :

$$\Phi(A,B,C;q,t) = \frac{d^p}{dt^p} [\chi'_{p+1-C} [t] F(A+1-C, B+1-C, p+2-C; qt)] ;$$

$\frac{d^p}{dt^p}$ est la dérivée de Riemann-Liouville ; p est un nombre complexe arbitraire ; Φ est indépendant de son choix ; $\chi' = \text{Re } \chi_p$, χ_p étant défini au n° 2.1 ; F est la fonction hypergéométrique.

L'expression de la solution élémentaire de a est

$$(9) \quad E(\alpha;x,y) = \pi \frac{1 - \frac{l}{2}}{H} \frac{\frac{l}{2} - 1}{f(x)} \frac{\frac{1-\alpha}{2}}{f(y)} \frac{\frac{\alpha-l}{2}}{\Phi(\frac{\alpha-1}{2}, \frac{l-\alpha}{2}, \frac{l}{2}; q(L), \frac{k(x,y)}{f(x)f(y)})}.$$

Cette formule se déduit de la suivante (10) par le changement de variables (P. Germain) qui transforme l'opérateur de Tricomi-Clairaut du second ordre en le suivant :

L'opérateur d'Euler-Poisson-Darboux, qui fut récemment étudié par A. Weinstein et son école (Maryland) est l'opérateur

$$a_\alpha(x, \frac{\partial}{\partial x}) = L(x)Q(\frac{\partial}{\partial x}) + 2\alpha Q(L_x, \frac{\partial}{\partial x}),$$

où $Q(\xi)$ est une forme quadratique hyperbolique, $Q(\xi, \eta) = \frac{1}{2} \sum_j \eta_j \frac{\partial Q}{\partial \xi_j}$ sa forme polaire, L une fonction linéaire, homogène ou non, L_x son gradient. C'est donc un opérateur de Tricomi, dont l'équation caractéristique est indépendante de x et dont l'adjoint est $a_\alpha^* = a_{\alpha-1}$.

L'équation de $K(y)$ est $k(x-y) = 0$, en notant $k(x)$ la forme quadratique définie par l'élimination de ξ des relations :

$$2k(x) = \sum_{j=1}^l \xi_j x_j, \quad x = \frac{\partial Q}{\partial \xi}.$$

L'expression de la solution élémentaire de a_α est :

$$(10) \quad E_\alpha(x, y) = (2\pi)^{1-l/2} H^{-\frac{1}{2}} L(x)^{1-\alpha-l/2} L(y)^{\alpha-l/2} \Phi\left(\frac{l}{2} + \alpha - 1, \frac{l}{2} - \alpha, \frac{l}{2}; -Q(L_x), \frac{k(x-y)}{L(x)L(y)}\right),$$

où $H = |\text{Hess } Q|$.

Mme R. Davis a montré que E_α s'exprime au moyen de la fonction hypergéométrique, sans donner à son résultat la forme précédente (Annali di matematica, 42, 1956).

**

Le séminaire a consisté en les exposés suivants :

D. FOTIADI, *Pratique de la désingularisation des graphes de Feynman* (deux exposés) ;

J.-L. LIONS, *Remarques sur les inégalités variationnelles liées aux équations de Navier-Stokes* ;

M^{me} Y. CHOQUET-BRUHAT, *Aspect global du problème de Cauchy en relativité générale* ;

P.-A. RAVIART, *Méthode de pseudoviscosité et équation des ondes non linéaires* ;

L. SCHWARTZ, *Applications radonifiantes* ;

P. SCHAPIRA, *Utilisation des hyperfonctions dans les problèmes elliptiques* ;

R. KNILL, *Local fixed point index for compact maps and non compact domains* ;

J. VAILLANT, *Opérateurs différentiels fortement hyperboliques* ;

H. BREZIS, *Inéquations variationnelles paraboliques* ;

B. MALGRANGE, *Sur les idéaux de fonctions différentiables*.

PUBLICATIONS

— Edition ronéotypée du *Séminaire*.

— Rédaction du *Bulletin de la Société mathématique de France* et du *Journal de Mathématiques pures et appliquées*.

— Présentation de *Notes aux Comptes rendus de l'Académie des Sciences*.

— *Un complément au théorème de N. Nilsson sur les intégrales des formes différentielles à support singulier algébrique (Bull. Soc. math. France, t. 95, p. 313-374)*.

MISSIONS

Un exposé à l'Institut des Hautes Études scientifiques : *Solutions turbulentes des équations de la mécanique des fluides*.

Un exposé au Colloque sur les problèmes d'évolution à l'Istituto Nazionale di Alta Matematica : *Les propriétés de la solution élémentaire d'un opérateur hyperbolique et holomorphe*.

Un exposé au Colloque Poitou-Aquitaine : *Application de la théorie des résidus à la théorie des distributions*.